МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение

высшего образования «Магнитогорский государственный технический университет им. Г.И. Носова»



РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

Системы автоматизированного проектирования подъемно-транспортных, строительных, дорожных средств и оборудования

> Специальность 23.05.01 Наземные транспортно-технологические средства

Направленность (специализация) программы Подъемно-транспортные, строительные, дорожные средства и оборудование

Уровень высшего образования - специалитет

Форма обучения заочная

Институт Кафедра Курс горного дела и транспорта горных машин и транспортно-технологических комплексов 3

Магнитогорск 2016 г. Рабочая программа составлена на основе ФГОС ВО по специальности 23.05.01 Наземные транспортно-технологические средства, утвержденного приказом МОиН РФ от 11 августа 2016 г № 1022.

Рабочая программа рассмотрена и одобро транспортно-технологических комплексов «2	ена на заседании кафедры горных машин 29» сентября 2016 г., протокол № 2.
	кафедрой/А.Д. Кольга/
Рабочая программа одобрена методичестранспорта «18» октября 2016 г., протокол №	
Пре	дседатель/С.Е. Гавришев/
Рабочая программа составлена:	профессором каф. ГМиТТК, д.т.н.
	/И.М. Кутлубаев/
Рецензент:	In . шехакик 000 чрал Эчето Гесура (должность, ученая степень, ученое звание)
	1 19 minus

Лист регистрации изменений и дополнений

№ п/п	Раздел РПД (модуля)	Краткое содержание изменения/дополнения	Дата. № протокола заседания кафедры	Подпись зав. кафедрой
1	РΠ	Актуализация всех разделов РП	29.06.2016 г. протокол №2	AL
2	РΠ	Актуализация всех разделов РП	28.09.2017 г. протокол №2	MI
3	РΠ	Актуализация всех разделов РП	07.09.2018 г. протокол №1	MI
4	РΠ	Актуализация всех разделов РП	26.09.2019 протокол № 2	AL
5	РΠ	Актуализация учебно-методического и информационного обеспечения	01.09.2020 протокол №1	Maf

1 Цели освоения дисциплины (модуля)

Целями освоения дисциплины «Системы автоматизированного проектирования подъемно-транспортных, строительных, дорожных средств и оборудования» является овладение студентами навыками конструктора по специальным кранам, привития им умения рассчитывать и проектировать грузоподъемные и транспортирующие машины во время будущей работы в конструкторских отделах предприятий и проектных институтах,

овладение достаточным уровнем общепрофессиональных и профессиональных компетенций в соответствии с требованиями ФГОС ВО 23.05.01 Наземные транспортно-технологические средства. Специализация Подъемно-транспортные, строительные, дорожные средства и оборудование.

2 Место дисциплины (модуля) в структуре образовательной программы

Дисциплина Системы автоматизированного проектирования подъемно-транспортных, строительных, дорожных средств и оборудования входит в вариативную часть учебного плана образовательной программы.

Для изучения дисциплины необходимы знания (умения, владения),

Прикладная механика

Физика

Сопротивление материалов

Теоретическая механика

Знания (умения, владения), полученные при изучении данной дисциплины будут необходимы для изучения дисциплин/практик:

Конструирование узлов подъёмно-транспортных, строительных и дорожных машин

Основы механики многодвигательных машин

Строительная механика и металлоконструкции подъёмно-транспортных, строительных и дорожных машин

Грузоподъемные машины

Строительные и дорожные машины

Машины непрерывного транспорта

Приемы построения узлов машин

3 Компетенции обучающегося, формируемые в результате освоения дисциплины (модуля) и планируемые результаты обучения

В результате освоения дисциплины (модуля) «Системы автоматизированного проектирования подъемно-транспортных, строительных, дорожных средств и

Структурный	Планируемые результаты обучения
элемент	
компетенции	
ПК-2 способностью	о проводить теоретические и экспериментальные научные исследования
по поиску и провер	оке новых идей совершенствования наземных
транспортно-техно	логических средств, их технологического оборудования и создания
комплексов на их б	базе
Знать	принципы оценки качества искусственных систем; - способы представления условий работоспособности искусственных систем в виде совокупности ограничивающих функций; - методы оптимизации.

Уметь	 оценивать условия работы и основные функциональные особенности искусственных систем; выявить показатели качества и их связь с переменными параметрами системы.
Владеть	 математическим представлением функциональных назначений системы и условий ее работы; представлением процесса автоматизированного проектирования, как совокупности последовательно решаемых задач различных ступеней иерархической модели.

4. Структура, объём и содержание дисциплины (модуля)

Общая трудоемкость дисциплины составляет Ззачетных единиц

Общая трудоемкость дисциплины составляет Ззачетных единиц 108 акад. часов, в том числе:

- контактная работа 10,6 акад. часов:
- аудиторная 8 акад. часов;
- внеаудиторная 2,6 акад. часов
- самостоятельная работа 88,7 акад. часов;
- подготовка к экзамену 8,7 акад. часа

Форма аттестации - экзамен

					T	
Раздел/ тема	Курс		Аудиторная контактная раб (в акад. часах		тельная в акад. ix)	Вид самостоят
дисциплины		лекции	лаборат. занятия	практич. занятия	Самостоятельная работа (в акад. часах)	работы
Введение. Тема 1. Необходимые условия для применения оптимизационных методов Возможность формализации задач. Наличие достаточного математического аппарата. Экономическая эффективность применения оптимизационных методов.	3	0,5		2	7,1	1. Проработка лекцион материала, самостояте изучение учебной и на литературы 2.Поиск дополнительн информации по теме (рабиблиографическим меториными библиогинформационно-комму сети Интернет). 3. Подготовка и оформ лабораторной работе
Тема 2. Методологические основы проектирования технических объектов Численные методы теории оптимизации. Условия их применения. Определение границ системы подлежащей оптимизации. Этапы формализации инженерных задач: определение границ проектируемой системы; выбор независимых переменных, определяющих объект или условия его функционирования; выбор критерия, на основе которого можно оценить характеристики объекта; условия существования проектируемого объекта. Определение границ системы (объекта). Независимых параметры. Выбор независимых параметры Выбор независимых параметры подверженные параметры и параметры подверженные флуктуациям. Представление технико—экономических решений через проектируемые параметры. Уровень детализации системы. Способ оценки независимости параметров системы. Критерии, характеризующие проектируемую систему. Экономические характеристики: капитальные затраты, издержки в	3	1,5		2/2И	18	1. Проработка лекцион материала, самостояте изучение учебной и на литературы 2.Поиск дополнительн информации по теме (рбиблиографическим мэлектронными библио информационно-коммусети Интернет). 3. Подготовка и оформ лабораторной работе 4. Подготовка к практа занятию и выполнение индивидуальных задан

Тема 4. Схема процесса проектирования Блочно-иерархический подход.	3	-	-	38	1. Проработка лекцион материала, самостояте изучение учебной и на
	3	-	-	38	
Тема 4. Схема процесса	3	_	_	38	1. Проработка лекцион
			1		
Итого за сессию	3	4	8/4И	57,1	
конструкции).					
объекты (балки, фермы, многоопорные					
рычажные механизмы, стационарные					
формализацию условий существования:					
Решение практических задач на					
конструкции).					
объекты (балки, фермы, многоопорные					
рычажные механизмы, стационарные					
определение критериев оптимальности:					
Решение практических задач на					
Ромомие произвидения ромом не					
для типовых конструкций механических					
Выбор проектируемых параметров					
изменений переменных.					
ограничивают область допустимых					
переменными системы и					
определяющих взаимосвязь между					
совокупность уравнений и неравенств,					
характеристик функционирования системы. Модель объекта как					
характеристик функционирования					
независимых переменных. Берхние, нижние границы изменения					
независимых переменных. Верхние,					
определяющие условия целостности объекта. Область допустимых значений					
определяющие условия целостности					coin initophol)
протекающие в системе, соотношения					сети Интернет)
описывающие физические процессы,					информационно-комм
проектируемого объекта), уравнения,					электронными библио
решениями (выполнение назначений					библиографическим м
соотношения, связанные с проектными					информации по теме (
энергетических балансов,					2.Поиск дополнительн
проектирования. Уравнения					литературы
Структура модели объекта					изучение учебной и на
проектируемого объекта		_	7/2/1		материала, самостояте
3. Тема <u>Условия существования</u>	3	2	4/2И	32	1. Проработка лекцион
многокритериальности					
элементы конструкции и т.п. Причина					
крутящего момента, нагрузки на					
потребляемой энергии, величина					
производства, количество					
производства изделия, темпы					
продолжительность процесса					
прибыли. Технологические факторы:					
инвестиций, отношение затрат к					
единицу времени, чистая прибыль в единицу времени, доходы от					

проектирования: системный уровень (2.Поиск дополнительн
структурные схемы, генеральные						информации по теме (ј
планы, схемы размещения						библиографическим м
оборудования, диаграммы потоков						электронными библио
грузов), макроуровень - отдельные						информационно-комм
устройства, узлы машины						сети Интернет).
(функциональные, принципиальные,						3. Подготовка и оформ
кинематические схемы, сборочные						лабораторной работе
чертежи), микроуровень - отдельные						
детали и элементы машины (чертежи						
деталей, технологические операции).						
,						
						4. Подготовка к практи
						занятию и выполнение
						индивидуальных задан
<u>Тема 5. Стадии проектирования</u>	3	-		1	22	1. Проработка лекцион
Научно-исследовательские работы						материала, самостояте
(НИР), эскизный проект или						изучение учебной и на
опытно-конструкторские работы						литературы
(ОКР), технический (рабочий) проект,						2.Поиск дополнительн
испытания опытных образцов или						информации по теме (ј
опытных партий. Техническое задание						библиографическим м
на проектирование. Классификация						электронными библио
моделей и параметров, используемых						информационно-комм
при автоматизированном						сети Интернет).
проектировании. Модель - физический						3. Подготовка и оформ
объект (макет, стенд) или						лабораторной работе
спецификации. Моделей -						
спецификации : функциональные,						
поведенческие, информационные,						
структурные модели (описания).						
Математические модели: символьные,						
численные. Модели лингвистические,						
теоретико-множественные,						4. Подготовка к практи
абстрактно-алгебраические, нечеткие,						занятию и выполнение
автоматные. Статические модели.						индивидуальных задан
Стохастические и детерминированные						5. Выполнение индиви
модели. Информационные модели						контрольной работы.
<u>Тема</u> 6. <u>Типовые проектные</u>	3	2		1	33	1. Проработка лекцион
процедуры.						материала, самостояте
Выбор структуру объекта -						изучение учебной и на
структурный синтезом. Процедура						литературы
параметрического синтеза (выбор						2.Поиск дополнительн
значений параметров элементов).						информации по теме (
Исходные данные структурного						библиографическим м
синтеза: множество выполняемых						электронными библио
системой функций, типы допустимых						информационно-комм
для использования узлов и агрегатов,						сети Интернет).
внешние факторы влияющие на						
функционирование системы,						
The state of the s	<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>			1

	'			
	'			
	'			
	'			
	'			
	'			
3			8,7	
3	2	2	88,7	
3	6	8/4И	88,71	
2	6	8/4И	108	
	3	3 2 3 6	3 2 2 3 6 8/4И	3 2 2 88,7 3 6 8/4И 88,71

- 1. В учебном процессе предусмотрены занятия в форме разбора конкретных ситуаций, связанных с формированием целевой функции и условий существования механических систем.
- 2. При проведении практических занятий рассматриваются вопросы по темам в интерактивной форме. Объем занятий в интерактивной форме 14 час
 - 3. Часть занятий лекционного типа проводятся в виде презентации.
- 4. Практические занятия проводятся с использованием ПО Microsoft Excel, Компас-3d, PTC Mathcad.
- 5. В рамках учебного курса предусмотрены встречи с представителями российских и зарубежных компаний, государственных и общественных организаций, мастер-классы экспертов и специалистов по тематике курса.

6 Учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы обучающихся Представлено в приложении 1.

7 Оценочные средства для проведения промежуточной аттестации Представлены в приложении 2.

8 Учебно-методическое и информационное обеспечение дисциплины (модуля) а) Основная литература:

- 1. Белан, А. К. Проектирование и исследование механизмов металлургических машин : учебное пособие / А. К. Белан, Е. В. Куликова, О. А. Белан ; МГТУ. Магнитогорск : МГТУ, 2018. 1 электрон. опт. диск (CD-ROM). URL: https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=3520.pdf&show=dcatalogues/1/151433 8/3520.pdf&view=true (дата обращения: 04.10.2019). Макрообъект. Текст : электронный. ISBN 978-5-9967-1113-0.
- 2. Великанов, В. С. Горные и строительные машины : учебное пособие / В. С. Великанов, А. В. Козырь ; МГТУ. Магнитогорск : МГТУ, 2017. 1 электрон. опт. диск (CD-ROM). URL: https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=3339.pdf&show=dcatalogues/1/113850 1/3339.pdf&view=true (дата обращения: 04.10.2019). Макрообъект. Текст : электронный. ISBN 978-5-9967-1052-2.
- 3 Пожидаев, Ю. А. Компьютерное моделирование и создание проектно-конструкторской документации в машиностроении средствами САПР. Инженерная и компьютерная графика в Autodesk Inventor, AutoCAD: учебное пособие. Ч. 1 / Ю. А. Пожидаев, Е. А. Свистунова, О. М. Веремей; МГТУ. Магнитогорск: МГТУ, 2016. 1 электрон. опт. диск (CD-ROM). URL: https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=2525.pdf&show=dcatalogues/1/113032 7/2525.pdf&view=true (дата обращения: 04.10.2019). Макрообъект. Текст: электронный.

б) Дополнительная литература:

- 1. Решетникова, Е. С. Создание проектно-конструкторской документации : учебное пособие. Ч. 1. Эскизирование деталей машин / Е. С. Решетникова, Е. А. Свистунова, Е. Б. Скурихина ; МГТУ. Магнитогорск : МГТУ, 2018. 1 электрон. опт. диск (CD-ROM). URL: https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=3722.pdf&show=dcatalogues/1/152771 1/3722.pdf&view=true (дата обращения: 09.10.2019). Макрообъект. Текст : электронный.
- 2. Линьков, С. А. Моделирование мехатронных систем: учебное пособие / С. А. Линьков, А. А. Радионов. Магнитогорск: МГТУ, 2013. 1 электрон. опт. диск (CD-ROM). URL:

https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=1073.pdf&show=dcatalogues/1/111952 3/1073.pdf&view=true (дата обращения: 04.10.2019). - Макрообъект. - Текст : электронный.

- 3. Великанова, С. С. Основы проектной деятельности: учебное пособие / С. С. Великанова; МГТУ. Магнитогорск: МГТУ, 2017. 1 электрон. опт. диск (CD-ROM). URL: https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=9.pdf&show=dcatalogues/1/1132874/9. pdf&view=true (дата обращения: 04.10.2019). Макрообъект. Текст: электронный.
- 4. Козырь, А. В. Строительные и дорожные машины : конспект лекций / А. В. Козырь. Магнитогорск : МГТУ, 2012. 1 электрон. опт. диск (CD-ROM). URL: https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=1058.pdf&show=dcatalogues/1/111940 8/1058.pdf&view=true (дата обращения: 04.10.2019). Макрообъект. Текст : электронный.

в) Методические указания:

- 1. Кинематический анализ плоского механизма : методические указания к выполнению самостоятельной работы по дисциплине "Теоретическая механика" для студентов всех специальностей / [сост. А. Е. Степанищев] ; МГТУ ; Белорецкий филиал. Магнитогорск, 2011. 1 электрон. опт. диск (CD-ROM). URL: https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=3121.pdf&show=dcatalogues/1/113572 3/3121.pdf&view=true (дата обращения: 04.10.2019). Макрообъект. Текст : электронный.
- 2. Решетникова, Е. С. Создание проектно-конструкторской документации : учебное пособие. Ч. 1. Эскизирование деталей машин / Е. С. Решетникова, Е. А. Свистунова, Е. Б. Скурихина ; МГТУ. Магнитогорск : МГТУ, 2018. 1 электрон. опт. диск (CD-ROM). URL: https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=3722.pdf&show=dcatalogues/1/152771 1/3722.pdf&view=true (дата обращения: 09.10.2019). Макрообъект. Текст : электронный.

Проектирование машин. Расчет и конструирование элементов грузоподъемных машин : учебное пособие / В. И. Кадошников, И. Д. Кадошникова, Е. В. З. Куликова, В. В. Точилкин ; МГТУ. - Магнитогорск : МГТУ, 2014. - 1 электрон. опт. диск (CD-ROM). - URL: https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=1373.pdf&show=dcatalogues/1/112382 7/1373.pdf&view=true (дата обращения: 04.10.2019). - Макрообъект. - Текст : электронный.

г) Программное обеспечение и Интернет-ресурсы:

Программное обеспечение

Наименование ПО	№ договора	Срок действия лицензии
7Zip	свободно распространяемое ПО	бессрочно
MS Office 2007 Professional	№ 135 от 17.09.2007	бессрочно
Autodesk Inventor Professional 2019 Product Design	учебная версия	бессрочно
Электронные плакаты по дисциплине "Детали машин"	К-278-11 от 15.07.2011	бессрочно
АСКОН Компас 3D в.16	Д-261-17 от 16.03.2017	бессрочно
FAR Manager	свободно распространяемое ПО	бессрочно

Профессиональные базы данных и информационные справочные системы

T-T	
Название курса	Ссылка
Поисковая система Академия Google (Google Scholar)	URL: https://scholar.google.ru/
Электронная база периодических изданий East View Information Services, OOO «ИВИС»	https://dlib.eastview.com/
Национальная информационно-аналитическая система – Российский индекс научного цитирования (РИНЦ)	URL: https://elibrary.ru/project_risc.asp
Федеральное государственное бюджетное учреждение «Федеральный институт промышленной собственности»	URL: http://www1.fips.ru/

9 Материально-техническое обеспечение дисциплины (модуля)

Материально-техническое обеспечение дисциплины включает:

Лаборатория «Роботов» (ауд. 01):

Робот МП-9С, Робот Рог3, Робот «Циклон-5», Робот «Контур», Шиберное устройство, Робот Пресс, Робот МП-11.

В соответствии с учебным планом по дисциплине предусмотрены следующие виды занятий: лекции, практические занятия, лабораторные занятия, самостоятельная работа, консультации, зачет, курсовое проектирование, экзамен.

Учебные аудитории для проведения занятий лекционного типа:

- мультимедийные средства хранения, передачи и представления информации.

Учебные аудитории для проведения занятий для проведения практических занятий:

- мультимедийные средства хранения, передачи и представления информации;
- доска, мультимедийный проектор, экран.

Учебные аудитории для проведения групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации

- мультимедийные средства хранения, передачи и представления информации;
- доска, мультимедийный проектор, экран.

Учебные аудитории для выполнения курсового проектирования, помещения для самостоятельной работы обучающихся:

-Персональные компьютеры с пакетом MS Office, выходом в интернет и с доступом в электронную образовательную среду университета.

Помещения для хранения и профилактического обслуживания учебного оборудования:

- стеллажи для хранения учебно-наглядных пособий и учебно-методической документации.

6 Учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы обучающихся

По дисциплине «Основам автоматизированного проектирования» предусмотрена аудиторная и внеаудиторная самостоятельная работа обучающихся.

Аудиторная самостоятельная работа студентов предполагает индивидуальные собеседования и сообщения на лекционных занятиях, выполнение индивидуальных заданий на практических занятиях.

Самостоятельная работа студентов состоит из следующих взаимосвязанных частей:

- 1) Изучение теоретического материала в форме:
- Самостоятельное изучение учебной и научной литературы по теме
- Поиск дополнительной информации по теме (работа с библиографическим материалами, с электронными библиотеками и ЭОР, информационно-коммуникационные сети Интернет).

Знания определяются результатами сдачи экзамена.

2) Подготовка к практическому занятию и выполнение практических работ.

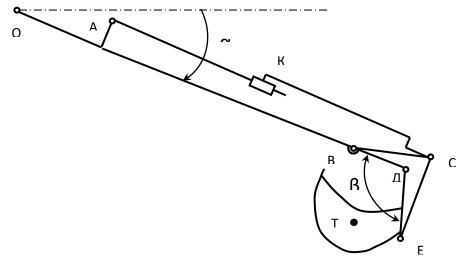
Самостоятельная работа выполняется студентами на основе учебно-методических материалов дисциплины, приведенных в разделе 7.

Примерные задания для практических занятий:

ЗАДАНИЕ 1

Механизм управления ковшом экскаватора JS 160 (Великобритания)

Составить в выражение для критерия оптимальности – усилие на поршне гидроцилиндра при заданном положении звеньев



Кинематическая схема задана в масштабе. Абсолютное расстояние между точками А и В -1500 мм.

Угол β равен 120°

Угол α , между горизонталью и рукоятью OB, равен – 60° .

Положение силы тяжести – вертикальное, точка приложения центр ковша (точка T).

Масса ковша с грузом 500 кг.

Последовательность выполнения

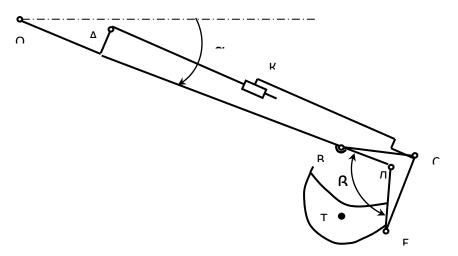
- 1. Изобразить схему механизма в масштабе в соответствии с заданием.
- 2. Построить для него план возможных скоростей.
- 3. Составить уравнение равновесия для «Рычага Н.Е.Жуковского» приложив силу тяжести и усилие на поршне.

4 Определить величину усилия на поршне

ЗАДАНИЕ 2

Механизм управления ковшом экскаватора JS 160 (Великобритания)

Составить в выражение для критерия оптимальности – усилие на поршне гидроцилиндра при заданном положении звеньев



Кинематическая схема задана в масштабе. Абсолютное расстояние между точками А и В -1500 мм.

Угол β равен 120^{O}

Угол α , между горизонталью и рукоятью OB, равен – 60° .

Положение силы тяжести — вертикальное, точка приложения центр ковша (точка T). Масса ковша с грузом $500~\rm kr$.

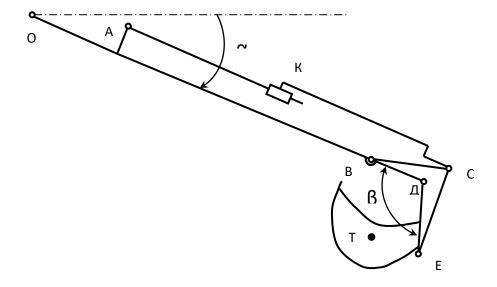
Последовательность выполнения

- 1. Изобразить схему механизма в масштабе в соответствии с заданием.
- 2. Построить для него план возможных скоростей.
- 3. Составить уравнение равновесия для «Рычага Н.Е.Жуковского» приложив силу тяжести и усилие на поршне.
- 4 Определить величину усилия на поршне

ЗАДАНИЕ 3

Механизм управления ковшом экскаватора JS 160 (Великобритания)

Составить в выражение для критерия оптимальности – усилие на поршне гидроцилиндра при заданном положении звеньев



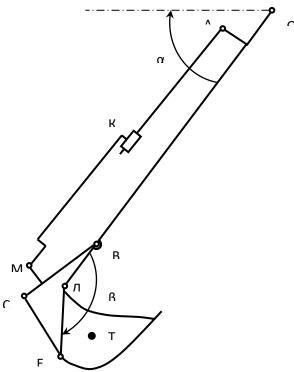
Кинематическая схема задана в масштабе. Абсолютное расстояние между точками А и В -1500 мм.

Угол β равен 120^{O}

Угол α , между горизонталью и рукоятью OB, равен – 60° .

Положение силы тяжести — вертикальное, точка приложения центр ковша (точка T). Масса ковша с грузом $500~\rm kr$.

ЗАДАНИЕ 4 Механизм управления ковшом экскаватора ЗСХ (Великобритания)



Кинематическая схема задана в масштабе. Абсолютное расстояние между точками А и В -1500 мм.

Угол β равен 120^O

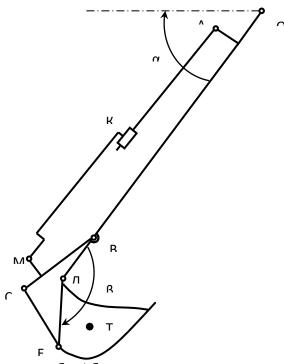
Угол α , между горизонталью и рукоятью OB, равен – 60° .

Положение силы тяжести — вертикальное, точка приложения центр ковша (точка T). Масса ковша с грузом $500~\rm kr$.

Последовательность выполнения

- 1. Изобразить схему механизма в масштабе в соответствии с заданием.
- 2. Построить для него план возможных скоростей.
- 3. Составить уравнение равновесия для «Рычага Н.Е.Жуковского» приложив силу тяжести и усилие на поршне.
- 4 Определить величину усилия на поршне

ЗАДАНИЕ 5 Механизм управления ковшом экскаватора ЗСХ (Великобритания)



Кинематическая схема задана в масштабе. Абсолютное расстояние между точками А и В -1500 мм.

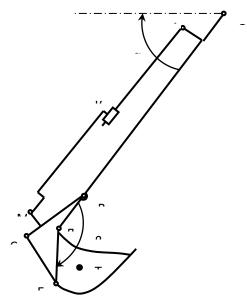
Угол β равен 120^O

Угол α , между горизонталью и рукоятью OB, равен – 60° .

Положение силы тяжести – вертикальное, точка приложения центр ковша (точка T).

Масса ковша с грузом 500 кг.

ЗАДАНИЕ 6 **Механизм управления ковшом** экскаватора ЗСХ (Великобритания)

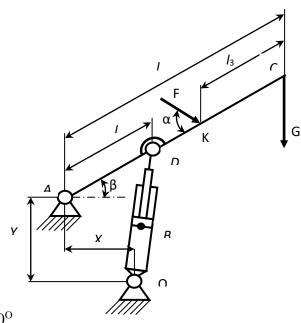


Кинематическая схема задана в масштабе. Абсолютное расстояние между точками А и В -1500 мм.

Угол β равен 120^{O}

Угол α , между горизонталью и рукоятью OB, равен – $60^{\rm O}$. Положение силы тяжести – вертикальное, точка приложения центр ковша (точка T). Масса ковша с грузом 500 кг.

ЗАДАНИЕ 7 Кинематическая схема механизма изменения вылета автокрана КС-55727-7-12



 $l_1 = 15000 \text{ mm}$ $l_2 = 5000 \text{ mm}$ $X_A = 2300 \text{ mm}$ Y = 700 mm

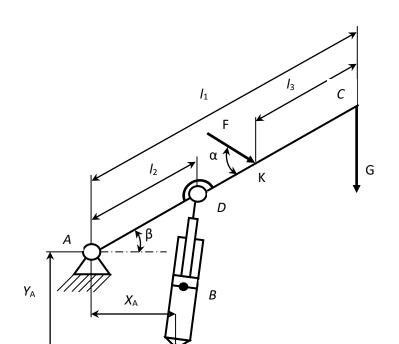
Угол β равен $50^{\rm O}$ Угол α , равен $20^{\rm O}$. Масса груза G=3000 кг.

Сила F = 4700 H

Последовательность выполнения

- 1. Изобразить схему механизма в масштабе в соответствии с заданием.
- 2. Построить для него план возможных скоростей.
- 3. Составить уравнение равновесия для «Рычага Н.Е.Жуковского» приложив силу тяжести и усилие на поршне.
- 4. Определить величину усилия на поршне

ЗАДАНИЕ 8 Кинематическая схема механизма изменения вылета автокрана КС-55727-7-12



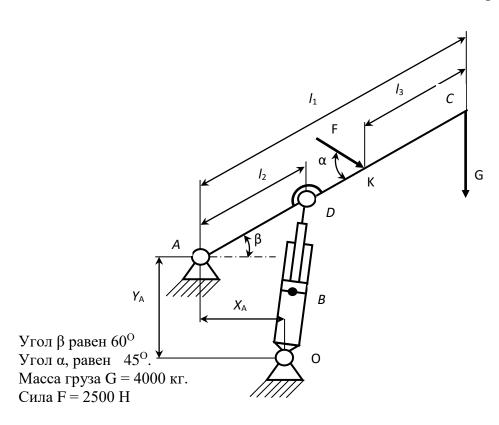
 $l_1 = 15000 \text{ mm}$ $l_2 = 5000 \text{ mm}$ $X_A = 2300 \text{ mm}$ Y = 700 mm

Угол β равен 75^{O} Угол α , равен 20° . Масса груза G = 5000 кг.Сила F = 2100 H

Последовательность выполнения

- 1. Изобразить схему механизма в масштабе в соответствии с заданием.
- 2. Построить для него план возможных скоростей.
- 3. Составить уравнение равновесия для «Рычага Н.Е.Жуковского» приложив силу тяжести и усилие на поршне.
- 4. Определить величину усилия на поршне

ЗАДАНИЕ Кинематическая схема механизма изменения вылета автокрана КС-55727-7-12

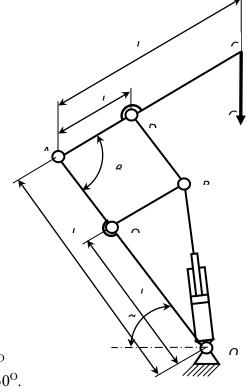


 $l_1 = 20000 \text{ MM}$ $l_2 = 5000 \text{ MM}$ $X_{\rm A} = 2300 \; {\rm MM}$ Y = 700 MM

Последовательность выполнения

- 1. Изобразить схему механизма в масштабе в соответствии с заданием.
- 2. Построить для него план возможных скоростей.
- 3. Составить уравнение равновесия для «Рычага Н.Е.Жуковского» приложив силу тяжести и усилие на поршне.
- 4. Определить величину усилия на поршне

Кинематическая схема механизма локтевой вышки АГП 22.02



 $l_1 = 8000 \text{ mm}$ $l_2 = 500 \text{ mm}$ $l_3 = 10000 \text{ mm}$ $l_4 = 9500 \text{ mm}$

Угол β равен 60^{O} Угол α , равен 30^{O} .

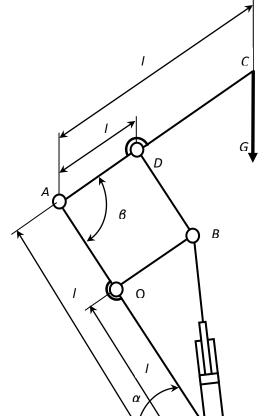
Масса груза G = 3000 кг.

Последовательность выполнения

- 1. Изобразить схему механизма в масштабе в соответствии с заданием.
- 2. Построить для него план возможных скоростей.
- 3. Составить уравнение равновесия для «Рычага Н.Е.Жуковского» приложив силу тяжести и усилие на поршне.
- 4. Определить величину усилия на поршне

ЗАДАНИЕ 11

Кинематическая схема механизма локтевой вышки АГП 22.02



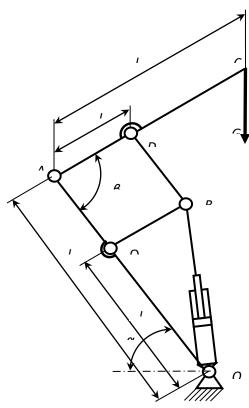
 $l_1 = 8000 \text{ mm}$ $l_2 = 500 \text{ mm}$ $l_3 = 10000 \text{ mm}$ $l_4 = 9500 \text{ mm}$ Угол β равен 60^{O} Угол α , равен 0^{O} . Масса груза G = 4000 кг.

Последовательность выполнения

- 1. Изобразить схему механизма в масштабе в соответствии с заданием.
- 2. Построить для него план возможных скоростей.
- 3. Составить уравнение равновесия для «Рычага Н.Е.Жуковского» приложив силу тяжести и усилие на поршне.
- 4. Определить величину усилия на поршне

ЗАДАНИЕ 12

Кинематическая схема механизма локтевой вышки АГП 22.02



 $l_1 = 8000 \text{ mm}$ $l_2 = 500 \text{ mm}$ $l_3 = 10000 \text{ mm}$ $l_4 = 9500 \text{ mm}$

Угол β равен 30° Угол α , равен 75° . Масса груза G = 6000 кг.

Последовательность выполнения

- 1. Изобразить схему механизма в масштабе в соответствии с заданием.
- 2. Построить для него план возможных скоростей.
- 3. Составить уравнение равновесия для «Рычага Н.Е.Жуковского» приложив силу тяжести и усилие на поршне.

ЗАДАНИЕ 13

Кинематическая схема механизма локтевой вышки АГП 22.02



 $l_1 = 6000 \text{ mm}$ $l_2 = 400 \text{ mm}$ $l_3 = 8000 \text{ mm}$ $l_4 = 7600 \text{ mm}$

Угол β равен 30° Угол α, равен 45° . Масса груза G = 4000 кг. Сила F = 2500 H

Последовательность выполнения

- 1. Изобразить схему механизма в масштабе в соответствии с заданием.
- 2. Построить для него план возможных скоростей.
- 3. Составить уравнение равновесия для «Рычага Н.Е.Жуковского» приложив силу тяжести и усилие на поршне.
- 4. Определить величину усилия на поршне

Примерные вопросы для самостоятельной подготовки:

- 1. Назовите четыре основных этапа формирования инженерных задач.
- 2. Какие параметры, определяющие техническую систему, называются независимыми?
- 3. Назовите основные критерии, характеризующие проектируемые системы.
- 4. Каким образом, при формировании задачи проектирования, отражается взаимосвязь между параметрами определяющими проектируемый объект?
 - 5. Назовите типовые этапы проектирования.
 - 6. Назовите виды проектирования.
- 7. В чем заключается основное отличие автоматизированного проектирования от автоматического?
- 8. Перечислите основные виды системных подходов используемых при проектировании технических объектов.
 - 9. Изложите основную идею блочно-иерархического подхода.
 - 10. Дайте определение структурного подхода к проектированию технических объектов.
 - 11. Перечислите основные задачи, решаемые при синтезе технических объектов.
- 12. Назовите принципы, положенные в основу разделения на уровни в блочно-иерархическом подходе.
- 13. Приведите примеры использования блочно-иерархического подхода при разделении технических задач или объектов.
 - 14. Перечислите деление на схемы предусмотренные ЕСКД.

- 15. Перечислите стадии проектирования в соответствии с ГОСТ 2.103 68.
- 16. Назовите основные требования к техническому заданию на проектирование технического объекта.
- 17. Назовите используемые классификации моделей и параметров, используемых при автоматизированном проектировании.
 - 18. Что представляет собой математическая функциональная модель?
 - 19. Назовите основные подсистемы структуры САПР?
 - 20. Что является задачей параметрической оптимизации?
 - 21. Назовите виды обеспечения САПР?
 - 22. Приведите классификацию САПР по основным признакам?

7 Оценочные средства для проведения промежуточной аттестации

Промежуточная аттестация по дисциплине включает теоретические вопросы, позволяющие оценить уровень усвоения обучающимися знаний, и практические задания, выявляющие степень сформированности умений и владений, проводится в форме экзамена и в форме выполнения и защиты курсовой работы.

Экзамен по данной дисциплине проводится в устной форме по экзаменационным билетам, каждый из которых включает 2 теоретических вопроса и одно практическое задание.

Показатели и критерии оценивания экзамена:

- на оценку **«отлично»** (5 баллов) обучающийся демонстрирует высокий уровень сформированности компетенций, всестороннее, систематическое и глубокое знание учебного материала, свободно выполняет практические задания, свободно оперирует знаниями, умениями, применяет их в ситуациях повышенной сложности.
- на оценку **«хорошо»** (4 балла) обучающийся демонстрирует средний уровень сформированности компетенций: основные знания, умения освоены, но допускаются незначительные ошибки, неточности, затруднения при аналитических операциях, переносе знаний и умений на новые, нестандартные ситуации.
- на оценку **«удовлетворительно»** (3 балла) обучающийся демонстрирует пороговый уровень сформированности компетенций: в ходе контрольных мероприятий допускаются ошибки, проявляется отсутствие отдельных знаний, умений, навыков, обучающийся испытывает значительные затруднения при оперировании знаниями и умениями при их переносе на новые ситуации.
- на оценку **«неудовлетворительно»** (2 балла) обучающийся демонстрирует знания не более 20% теоретического материала, допускает существенные ошибки, не может показать интеллектуальные навыки решения простых задач.
- на оценку **«неудовлетворительно»** (1 балл) обучающийся не может показать знания на уровне воспроизведения и объяснения информации, не может показать интеллектуальные навыки решения простых задач.

а) Планируемые результаты обучения и оценочные средства для проведения промежуточной аттестации:

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства			
TIV 2: ARGONIVACTI IN TRADOTHITA TARRETHINANCIA II AVAILANMANTA II III IA MANIMI IA					

ПК-2: способностью проводить теоретические и экспериментальные научные исследования по поиску и проверке новых идей совершенствования наземных транспортно-технологических средств, их технологического оборудования и создания комплексов на их базе

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства
Знать	принципы оценки качества искусственных систем; - способы представления условий работоспособности искусственных систем в виде совокупности ограничивающих функций; - методы оптимизации.	1. Назовите четыре основных этапа формирования инженерных задач. 2. Какие параметры, определяющие техническую систему, называются независимыми? 3. Назовите основные критерии, характеризующие проектируемые системы. 4. Каким образом, при формировании задачи проектирования, отражается взаимосвязь между параметрами определяющими проектируемый объект? 5. Назовите типовые этапы проектирования. 7. В чем заключается основное отличие автоматизированного проектирования от автоматического? 8. Перечислите основные виды системных подходов используемых при проектировании технических объектов. 9. Изложите основную идею блочно-иерархического подхода. 10. Дайте определение структурного подхода к проектированию технических объектов. 11. Перечислите основные задачи, решаемые при синтезе технических объектов. 12. Назовите принципы, положенные в основу разделения на уровни в блочно-иерархическом подходе. 13. Приведите примеры использования блочно-иерархическом подходе. 14. Перечислите деление на схемы предусмотренные ЕСКД. 15. Перечислите стадии проектирования к соответствии с ГОСТ 2.103 – 68. 16. Назовите основные требования к техническому заданию на проектирование технического

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства
		объекта. 17. Назовите используемые классификации моделей и параметров, используемых при автоматизированном проектировании. 18. Что представляет собой математическая функциональная модель? 19. Назовите основные подсистемы структуры САПР? 20. Что является задачей параметрической оптимизации? 21.Назовите виды обеспечения САПР? 22. Приведите классификацию САПР по основным признакам? 23. Информационные системы. Основные понятия. Классификация. 24. Жизненный цикл ИС. Процессы, стадии, модели. 25. Методы и технологии проектирования ИС. 27. Подходы к проектированию ИС (структурно-ориентированный) 28. Каноническое проектирование ИС. Стадии и этапы процесса канонического проектирования ИС.
Уметь	- оценивать условия работы и основные функциональные особенности искусственных систем; - выявить показатели качества и их связь с переменными параметрами системы.	Составить в выражение для критерия оптимальности — усилие на поршне гидроцилиндра при заданном положении звеньев Кинематическая схема задана в масштабе. Абсолютное расстояние между точками А и В -1500 мм. Угол β равен 120° Угол α, между горизонталью и рукоятью ОВ, равен — 60°.

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства
		Положение силы тяжести — вертикальное, точка приложения центр ковша (точка Т). Масса ковша с грузом 500 кг. Последовательность выполнения Изобразить схему механизма в масштабе в соответствии с заданием. Построить для него план возможных скоростей. Составить уравнение равновесия для «Рычага Н.Е.Жуковского» приложив силу тяжести и усилие на поршне. 4 Определить величину усилия на поршне
Владеть	- математическим представлением функциональных назначений системы и условий ее работы; - представлением процесса автоматизированного проектирования, как совокупности последовательно решаемых задач различных ступеней иерархической модели.	Исходный механизм - устройство управления положением стрелы фронтального погрузчика Амкадор 333В.

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства
		1 Составить кинематическую схему механизма 2 Построить рабочую зону выходного звена механизма 3 Составить компьютерную модель функционирования механизма 4 Построить планы механизма включая крайние положения 5 Составить циклограмму работы механизма 6 Построить планы скоростей и ускорений механизма 7 Выполнить оценку масс звеньев механизма 8 Составить схему нагружения механизма 9 Выполнить силовой анализ механизма 10 Выбрать схему реализации узлов крепления звеньев 11 Выполнить прочностной расчет оси кинематической пары

б) Порядок проведения промежуточной аттестации, показатели и критерии оценивания:

Перечень вопросов для подготовки к экзамену:

- 1. Назовите четыре основных этапа формирования инженерных задач.
- 2. Какие параметры, определяющие техническую систему, называются независимыми?
 - 3. Назовите основные критерии, характеризующие проектируемые системы.
- 4. Каким образом, при формировании задачи проектирования, отражается взаимосвязь между параметрами определяющими проектируемый объект?
 - 5. Назовите типовые этапы проектирования.
 - 6. Назовите виды проектирования.
- 7. В чем заключается основное отличие автоматизированного проектирования от автоматического?
- 8. Перечислите основные виды системных подходов используемых при проектировании технических объектов.
 - 9. Изложите основную идею блочно-иерархического подхода.
- 10. Дайте определение структурного подхода к проектированию технических объектов.
 - 11. Перечислите основные задачи, решаемые при синтезе технических объектов.
- 12. Назовите принципы, положенные в основу разделения на уровни в блочно-иерархическом подходе.
- 13. Приведите примеры использования блочно-иерархического подхода при разделении технических задач или объектов.
 - 14. Перечислите деление на схемы предусмотренные ЕСКД.
 - 15. Перечислите стадии проектирования в соответствии с ГОСТ 2.103 68.
- 16. Назовите основные требования к техническому заданию на проектирование технического объекта.
- 17. Назовите используемые классификации моделей и параметров, используемых при автоматизированном проектировании.
 - 18. Что представляет собой математическая функциональная модель?
 - 19. Назовите основные подсистемы структуры САПР?
 - 20. Что является задачей параметрической оптимизации?
 - 21. Назовите виды обеспечения САПР?
 - 22. Приведите классификацию САПР по основным признакам?
 - б) Порядок проведения промежуточной аттестации, показатели и критерии оценивания:

Промежуточная аттестация по дисциплине «Системы автоматизированного проектирования подъемно-транспортных, строительных, дорожных средств и оборудования» включает теоретические вопросы, позволяющие оценить уровень усвоения обучающимися знаний, и практические задания, выявляющие степень сформированности умений и владений, проводится в форме экзамена.

Экзамен по данной дисциплине проводится в устной форме, включает 2 теоретический вопрос и одну практическую задачу.

Методические рекомендации для подготовки к экзамену

- 1. При подготовке к экзамену у студента должен быть хороший учебник или конспект литературы, прочитанной по указанию преподавателя в течение семестра.
- 2. Вначале следует просмотреть весь материал по сдаваемой дисциплине, отметить для себя трудные вопросы. Обязательно в них разобраться. В заключение еще раз целесообразно повторить основные положения, используя при этом опорные

- конспекты лекций. При этом нужно обратить особое внимание на темы учебных занятий, пропущенных студентом по разным причинам.
- 3. При подготовке к экзамену необходимо повторять пройденный материал в строгом соответствии с учебной рабочей программой дисциплины, примерным перечнем учебных вопросов, выносящихся на зачет и содержащихся в данной программе.
- 4. Если в процессе самостоятельной работы над изучением теоретического материала или при решении задач у студента возникают вопросы, разрешить которые самостоятельно не удается, необходимо обратиться к преподавателю для получения у него разъяснений или указаний. В своих вопросах студент должен четко выразить, в чем он испытывает затруднения, характер этого затруднения. За консультацией следует обращаться и в случае, если возникнут сомнения в правильности ответов на вопросы самопроверки.

Показатели и критерии оценивания экзамена:

- на оценку **«отлично»** (5 баллов) обучающийся демонстрирует высокий уровень сформированности компетенций, всестороннее, систематическое и глубокое знание учебного материала, свободно выполняет практические задания, свободно оперирует знаниями, умениями, применяет их в ситуациях повышенной сложности.
- на оценку **«хорошо»** (4 балла) обучающийся демонстрирует средний уровень сформированности компетенций: основные знания, умения освоены, но допускаются незначительные ошибки, неточности, затруднения при аналитических операциях, переносе знаний и умений на новые, нестандартные ситуации.
- на оценку **«удовлетворительно»** (3 балла) обучающийся демонстрирует пороговый уровень сформированности компетенций: в ходе контрольных мероприятий допускаются ошибки, проявляется отсутствие отдельных знаний, умений, навыков, обучающийся испытывает значительные затруднения при оперировании знаниями и умениями при их переносе на новые ситуации.
- на оценку **«неудовлетворительно»** (2 балла) обучающийся демонстрирует знания не более 20% теоретического материала, допускает существенные ошибки, не может показать интеллектуальные навыки решения простых задач.
- на оценку **«неудовлетворительно»** (1 балл) обучающийся не может показать знания на уровне воспроизведения и объяснения информации, не может показать интеллектуальные навыки решения простых задач.