

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Магнитогорский государственный технический университет им. Г.И. Носова»

УТВЕРЖДАЮ:

Директор института
энергетики и автоматизированных систем

С.И. Лукьянов

« 28 » сентября 2016 г.

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ

ИНТЕГРИРОВАННЫЕ СИСТЕМЫ ПРОЕКТИРОВАНИЯ И УПРАВЛЕНИЯ

Направление подготовки

27.03.04 Управление в технических системах

Профиль программы

Системы и средства автоматизации технологических процессов

Уровень высшего образования – бакалавриат

Программа подготовки – академический бакалавриат

Форма обучения
заочная

Институт
Кафедра
Курс

Энергетики и автоматизированных систем
Автоматизированных систем управления
5

Магнитогорск
2016 г.

Рабочая программа составлена на основе ФГОС ВО по направлению подготовки 27.03.04 Управление в технических системах, утвержденного приказом МОиН РФ от 20.10.2015 № 1171.

Рабочая программа рассмотрена и одобрена на заседании кафедры автоматизированных систем управления

7 сентября 2016 г., протокол № 1.

Зав. кафедрой  / С.М. Андреев/

Рабочая программа одобрена методической комиссией института энергетики и автоматизированных систем

28 сентября 2016 г., протокол № 1.

Председатель  / С.И. Лукьянов/

Рабочая программа составлена:

старший преподаватель кафедры АСУ





 / И.Г. Самарина/

Рецензент:

к.т.н., зам. директора ЗАО «КонсОМ СКС»

 / Ю.Н. Волщук /

Лист регистрации изменений и дополнений

№ п/п	Раздел программы	Краткое содержание изменения/дополнения	Дата. № протокола заседания кафедры	Подпись зав. кафедрой
1	8	Актуализация учебно-методического и информационного обеспечения	06.09.2017 г., протокол №1	
2	8	Актуализация учебно-методического и информационного обеспечения	05.09.2018 г., протокол №1	
3	8	Актуализация учебно-методического и информационного обеспечения	06.09.2019 г., протокол №1	
4	8	Актуализация учебно-методического и информационного обеспечения	02.09.2020 г., протокол №1	

1 Цели освоения дисциплины

Целями освоения дисциплины «Интегрированные системы проектирования и управления» являются: развитие профессиональных компетенций в области наладки и ввода в эксплуатацию современных систем управления процессами металлургического производства, изучение программного и аппаратного обеспечения проектирования современных многоуровневых интегрированных АСУ ТП.

Для достижения поставленной цели в дисциплине «Интегрированные системы проектирования и управления» решаются задачи по изучению:

- структуры и функций интегрированных систем АСУ ТП;
- этапов проектирования многоуровневой интегрированной системы управления производством;
- методов связывания уровней в иерархических интегрированных системах
- программно-технических средств для построения интегрированных систем проектирования и управления;
- идеологии построения SCADA-систем и разработке автоматизированных рабочих мест (АРМ) оператора

2 Место дисциплины в структуре образовательной программы подготовки бакалавра

Дисциплина Б1.В.ДВ.05.01 «Интегрированные системы проектирования и управления» входит в вариативную часть блока 1 основной образовательной программы.

Изучение данной дисциплины базируется на следующих освоенных дисциплинах:

- Б1.Б.9 «Математика»;
- Б1.В.15 «Теория автоматического управления»
- Б1.В.08 «Технические средства автоматизации и управления»
- Б1.Б.13 «Информатика и информационные технологии»
- Б1.В.ДВ.01.01 «Системы автоматизации и управления»
- Б1.В.14 «Программирование и основы алгоритмизации»

Перед началом изучения дисциплины студент должен обладать следующими знаниями, умениями и навыками:

знать:

- типовые методы и средства измерений основных технологических параметров металлургического производства.
- принципы работы систем автоматического управления технологическими процессами;
- принципы построения моделей систем
- основные понятия теории вычислительных систем и сетей

уметь:

- составлять математическую модель объекта и системы управления;
- проектировать программные алгоритмы
- составлять структурные схемы контуров управления

владеть:

- навыками использования методов математики и ее моделей в практической деятельности с применением современной вычислительной техники;
- методами решения проектно – конструкторских и технологических задач с использованием современных программных продуктов;

– современными информационными и информационно-коммуникационными технологиями и инструментальными средствами для решения общенаучных задач в своей профессиональной деятельности и для организации своего труда;

Дисциплина «Интегрированные системы проектирования и управления» является необходимой в изучении последующих дисциплин «Автоматизация технологических процессов и производств» и «Базы данных в АСУ ТП», а также для написания выпускной квалификационной работы.

3 Компетенции обучающегося, формируемые в результате освоения дисциплины и планируемые результаты обучения

В результате освоения дисциплины «Интегрированные системы проектирования и управления» обучающийся должен обладать следующими компетенциями:

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения
ПК-6 - способностью производить расчеты и проектирование отдельных блоков и устройств систем автоматизации и управления и выбирать стандартные средства автоматики, измерительной и вычислительной техники для проектирования систем автоматизации и управления	
Знать	<ul style="list-style-type: none"> – функции и структуру современных интегрированных систем проектирования и управления; – аппаратные и программные средства систем управления на базе типовых ПТК; – программно-технические средства для построения интегрированных систем проектирования и управления.
Уметь	<ul style="list-style-type: none"> – работать со специализированным программным обеспечением проектирования интегрированных систем, проектировать аппаратное обеспечение многоуровневой интегрированной системы – проектировать управляющие алгоритмы; – использовать инструментальные программные средства и стандартные пакеты прикладных программ для решения практических задач в процессе разработки и эксплуатации систем управления;
Владеть	<ul style="list-style-type: none"> – навыками работы с современными аппаратными и программными средствами проектирования систем управления; – навыками подготовки проекта технического обеспечения систем управления на базе типовых ПТК; – навыками проектирования, разработки, программирования и наладки элементов интегрированной системы управления производством.
ДПК-3 способностью разрабатывать новое программное обеспечение, необходимое для управления техническими системами и решения практических задач профессиональной деятельности	
Знать	<ul style="list-style-type: none"> – стандартные технологические языки программирования и описания процессов управления технологическим объектом; – способы реализации управляющих алгоритмов на языках технологического программирования LD и ST; – структуры типового управляющего контроллера, функции отдельных его элементов для использования их при создании управляющих программ.
Уметь	<ul style="list-style-type: none"> – разрабатывать программные модули, выполняющие типовые функции управления; – реализовывать алгоритмы управления на языках технологического программирования – формировать структуру управляющей программы.
Владеть	<ul style="list-style-type: none"> – навыками реализации алгоритмов управления на языках технологического программирования – навыками разработки и отладки работы программами блоков при создании

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения
	нового программного обеспечения; – навыками формирования алгоритма управления по заданной технологической схеме работы оборудования.

4 Структура и содержание дисциплины

Общая трудоемкость дисциплины составляет 6 зачетных единицы, 144 академических часа, в том числе:

- контактная работа – 28,1 академических часов:
 - аудиторная – 24 академических часов;
 - внеаудиторная – 4,1 академических часов;
- самостоятельная работа – 107,2 академических часов;
- подготовка к экзамену – 8,7 академических часа.

Раздел/ тема дисциплины	Курс	Аудиторная контактная работа (в академических часах)		Самостоятельная работа (в академических часах)	Вид самостоятельной работы	Форма текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации	Код и структурный элемент компетенции
		лекции	лабораторные занятия				
Раздел 1. Основные понятия, функции и структуры интегрированных систем проектирования и управления	5						ПК-6 - зув
<i>1.1. Назначение, стандарты и общая методология создания интегрированных систем.</i>		1	1	6	Самостоятельное изучение учебной и научно литературы	Конспект лекций	
<i>1.2. Функции интегрированных систем управления, иерархическая структура интегрированной системы управления технологическим процессом</i>		1	1	6	Самостоятельное изучение учебной и научно литературы. Поиск дополнительных материалов по теме	Конспект лекций	
Итого по разделу		2	2-	12			
Раздел 2. Уровни интегрированной системы проектирования и управления	5						ПК-6 - зув
<i>2.1. Уровни контроллеров и SCADA</i>		1	2/1	10	Самостоятельное изучение учебной литературы, подготовка к лабораторным занятиям	Конспект лекций, отчет по лабораторной работе	
<i>2.2. Схемы логического и физического взаимодействия уровней интегрированной системы управления</i>		1	2/1	10	Самостоятельное изучение учебной и научно литературы	Конспект лекций, контрольная работа	
Итого по разделу		2	4/2	20			

Раздел/ тема дисциплины	Курс	Аудиторная контактная работа (в акад. часах)		Самостоятельная работа (в акад. часах)	Вид самостоятельной работы	Форма текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации	Код и структурный элемент компетенции
		лекции	лаборат. занятия				
Раздел 3. Программно-технические средства построения интегрированных систем	5						ПК-6 – зув ДПК-3 - зув
<i>Прикладные пакеты для создания интегрированных систем</i>		-	-	9,2	Самостоятельное изучение учебной литературы	Конспект лекций	
<i>Программирование микропроцессорной техники с использованием стандартных языков LAD и STL</i>		2	2/2	30	Самостоятельное изучение учебной литературы, подготовка к лабораторным занятиям	Конспект лекций, отчет по лабораторным работам	
Итого по разделу		2	2/2	39,2			
Раздел 4. Проектирование и разработка нового программного обеспечения сложной интегрированной системы управления	5						ПК-6 – зув ДПК-3 - зув
<i>Структурирование программ управления технологическими агрегатами</i>		4	2/1	18	Самостоятельное изучение учебной литературы, подготовка и выполнение лабораторной работы	Конспект лекций, контрольная работа	
<i>Изучение примеров и разработка собственных программ управления технологическими агрегатами</i>		2	2/1	18	Самостоятельное изучение учебной литературы, подготовка к лабораторным занятиям	Конспект лекций, контрольная работа	
Итого по разделу		6	4/2	36			
Итого за семестр		12	12/6	107,2		Промежуточная аттестация (экзамен, контрольная работа)	
Итого по дисциплине:		12	12/6	107,2			

5 Образовательные технологии

Для реализации предусмотренных видов учебной работы в качестве образовательных технологий в преподавании дисциплины «Интегрированные системы проектирования и управления» используются:

Традиционные образовательные технологии – информационная лекция (вводную лекцию, где дает первое представление о предмете и знакомство студентов с назначением и задачами курса); лекции – консультации, изложение нового материала сопровождается постановкой вопросов и дискуссией в поисках ответов на эти вопросы; лабораторные работы.

Технологии проблемного обучения – проблемные лекции является результатом усвоения полученной информации посредством постановки проблемного вопроса и поиска путей его решения; лабораторные работы с использованием проблемного обучение, которое заключается в стимулировании студентов к самостоятельной «добыче» знаний, необходимых для решения конкретной проблемы.

Информационно-коммуникационные образовательные технологии – в ходе проведения лекционных занятий предусматривается использование электронного демонстрационного материала (лекции-визуализации), использование Интернет ресурсов для промежуточных аттестаций и проверки остаточных знаний

Лекционный материал закрепляется в ходе лабораторных работ, на которых выполняются групповые или индивидуальные задания по пройденной теме.

Лабораторные занятия проводятся в интерактивной форме с использованием следующих методов интерактивного обучения:

– актуализация познавательной деятельности учащихся путем побуждения к осмыслению логики и последовательности проведения научного исследования, к выделению в нем главных и наиболее существенных этапов; при этом определяется конечная цель исследования, а пути его проведения и формы представления результата обучающийся выбирает сам;

– отсутствие жестко регламентированного порядка выполнения работы по обработке экспериментальных данных, когда студент оперирует вспомогательной информацией о способах поиска необходимых программных средств, функций, протоколов передачи и обработки данных, что вырабатывает способность к познанию;

– при постановке и анализе результатов исследования для достижения поставленных целей обучающиеся должны делать сравнения, сопоставлять новые факты, приемы использованные другими участниками группы, обращать внимание на причины, вызывающие то или иное явление и быть способными продемонстрировать индивидуальность своего подхода к решению задачи;

– проведение занятий в форме поиска причин допущенных ошибок при проведении исследования, причин несовпадения результатов с полученными другими группами обучающихся, побуждение к стремлению находить и устранять чужие и свои ошибки.

Самостоятельная работа стимулирует студентов к самостоятельной проработке в процессе выполнения контрольных работ, а также в процессе подготовки к устному опросу, тестированию и итоговой аттестации.

В ходе проведения лекционных занятий предусматривается:

– использование электронного демонстрационного материала по современной измерительной технике;

– использование электронных учебников по отдельным темам занятий;

– встречи с представителями проектных и обслуживающих предприятий: ООО «ОСК», ЗАО «КонсОМ СКС», ООО «ММК-Информсервис», ООО «Компас Плюс» предполагаемые темы встреч: «Инновации в области контрольно-измерительной техники», «Интеллектуальные мехатронные системы», «Диагностика и проверка средств измерений».

– активные и интерактивные формы обучения: вариативный опрос, дискуссии, устный опрос, тестовый опрос, индивидуальная «защита» лабораторных работ и т.д.

6 Учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы обучающихся

По дисциплине «Интегрированные систем проектирования и управления» предусмотрена аудиторная и внеаудиторная самостоятельная работа обучающихся.

Аудиторная самостоятельная работа студентов предполагает выполнение и защиту лабораторных работ, решение индивидуальных задач.

Перечень лабораторных работ	Вопросы к защите
Создание проекта с использованием Simatic Manager	<ol style="list-style-type: none"> 1. Какие основные типы модулей используются в составе программируемого контроллера? 2. Перечислите функции сигнальных модулей 3. Какие типы сигнальных модулей входят в семейство SIMATIC? 4. Как происходит кодирование характеристик сигнального модуля в его обозначении? 5. Какое назначение функциональных модулей?
Изучение команд битовой логики языка STEP7 на примере синтеза комбинаторной переключательной схемы	<ol style="list-style-type: none"> 1. Что такое Network проекта? 2. В каком элементе располагается основная циклическая программа? 3. Какие аббревиатуры используются для языков «Список операторов» и «Релейные диаграммы»? 4. Как реализовывается базовые логические схемы на языках семейства STEP 7? 5. Как реализуется функция «Исключающее ИЛИ» на языке LAD и языке STL?
Использование битов маркерной памяти	<ol style="list-style-type: none"> 1. Какие биты входят в слово состояния процессора? 2. Для каких целей используются биты FC, RLO и OR? 3. Что такое скобочный стек? Приведите пример программы использования скобочного стека. 4. Какие особенности использования маркерных бит памяти? 5. Как задать участок маркерной области памяти, в которой данные сохраняются и после выключения питания?
Синтез релейной схемы с использованием катушек с памятью	<ol style="list-style-type: none"> 1. Какую временную диаграмму работы имеют катушки с памятью? 2. Какие варианты реализации триггеров возможны на языке LAD? 3. Как определяется приоритет команд установки и сброса в триггерах? 4. Какое действие производится командой NOT в релейной логике? 5. Какая команда перехода используется по условию RLO=1?
Изучение команд работы с аккумулятором процессора и адресации данных	<ol style="list-style-type: none"> 1. Что такое аккумулятор процессора? Сколько аккумуляторов имеет процессор? 2. Поясните работу блока MOVE. Как реализовать этот блок на языке STL? 3. Как произвести загрузку ACCU2? Приведите программу реализации загрузки. 4. Покажите способы обмена данными между двумя аккумуляторами процессора ACCU1 и ACCU2? 5. Какие действия с аккумулятором процессора выполняют команды CAW и CAD? 6. Приведите пример программы на языке STL загрузки и выгрузки данных из маркерной памяти в аккумулятор ACCU2 и обратно.
Реализация счетчиков	<ol style="list-style-type: none"> 1. Как организовать последовательное включение счетчиков, для подсчета дискретных событий от 0 до 1 000 000? Приведите схему на языке LAD? 2. Какую структуру имеет слово счетчика? 3. Какую информацию содержит старшая тетрада слова счетчика? 4. Приведите примеры реализации счетчиков с использованием блоков и с использованием катушек счета 5. Поясните приоритет команд установки, счета и сброса счетчика

Пример заданий на контрольную работу

«Управление линией конвейера»

Используя команды релейной логики, разработать систему управления упаковочной линией конвейера. Структурная схема упаковочной линии изображена на рис.1. В табл.1 приведены адреса и обозначения сигналов датчиков и исполнительных устройств.

Работа упаковочной линии конвейера.

1. Вся работа конвейера начинается только после нажатия на кнопку «Пуск». При нажатии на кнопку «Стоп» все механизмы конвейера останавливаются.
2. При достижении изделия датчика изделия «ДИ» лента конвейера останавливается. Включается сталкиватель, который производит загрузку изделия в тару и после этого возвращается назад. Ход сталкивателя ограничен концевыми выключателями: «стоп вперед – СВ» и «стоп назад – СН».
3. После возвращения сталкивателя в исходное состояние работа конвейера продолжается.

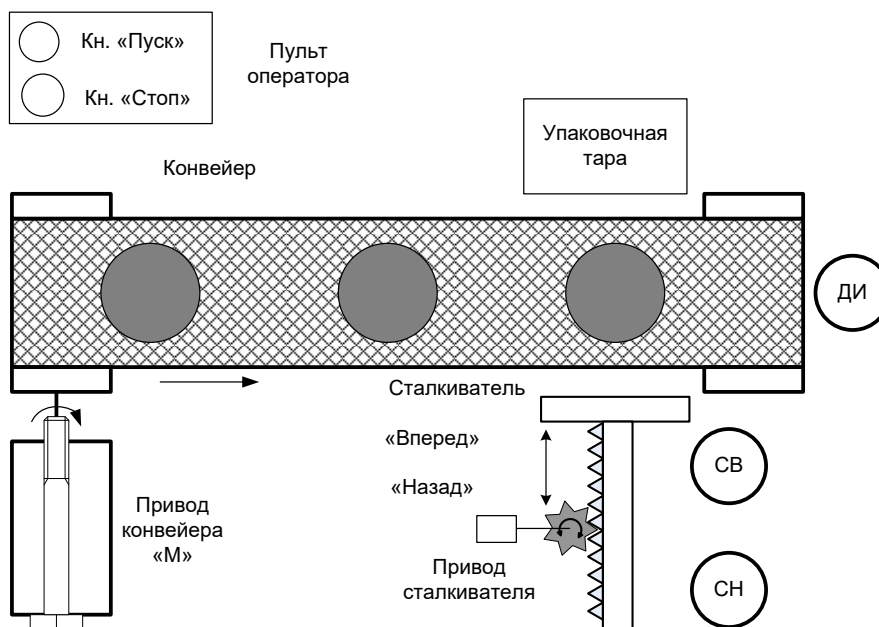


Рис.1. Структурная схема упаковочной линии конвейера

Таблица 1

Адреса и обозначения датчиков и исполнительных устройств упаковочной линии конвейера

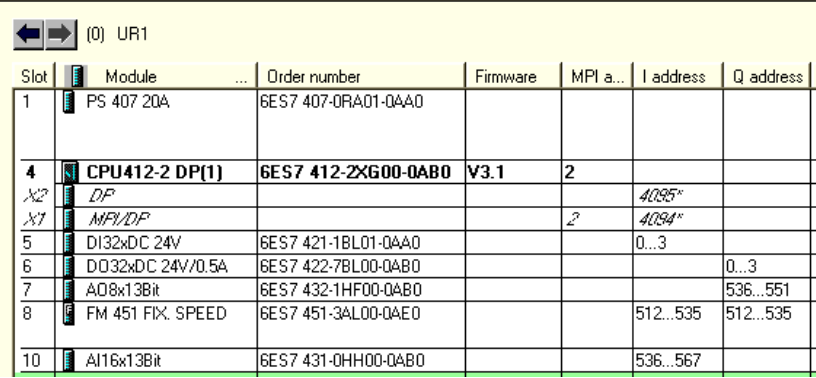
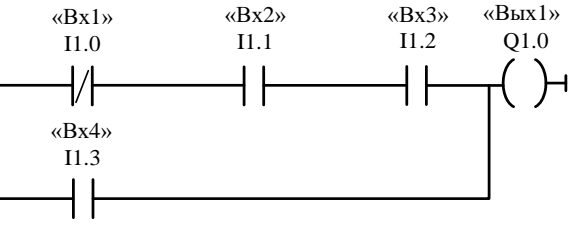
Адрес	Обозначение	Команда
I0.0	Кн. «Пуск»	Кнопка «Пуск» конвейера
I0.1	Кн. «Стоп»	Кнопка «Стоп» конвейера
I0.2	«СВ»	Концевой «Стоп вперед» сталкивателя
I0.3	«СН»	Концевой «Стоп назад» сталкивателя
I0.4	«ДИ»	Датчик наличия изделия в позиции сталкивания
Q0.0	«М»	Привод конвейера
Q0.1	«Вперед»	Привод сталкивателя движения вперед
Q0.2	«Назад»	Привод сталкивателя движения назад

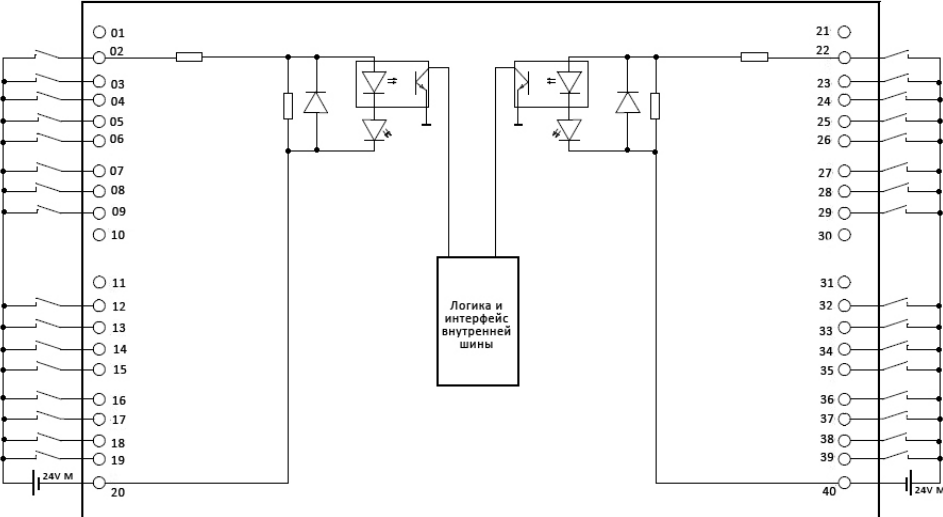
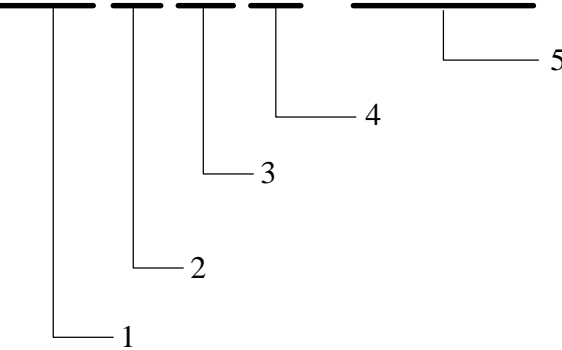
7 Оценочные средства для проведения промежуточной аттестации

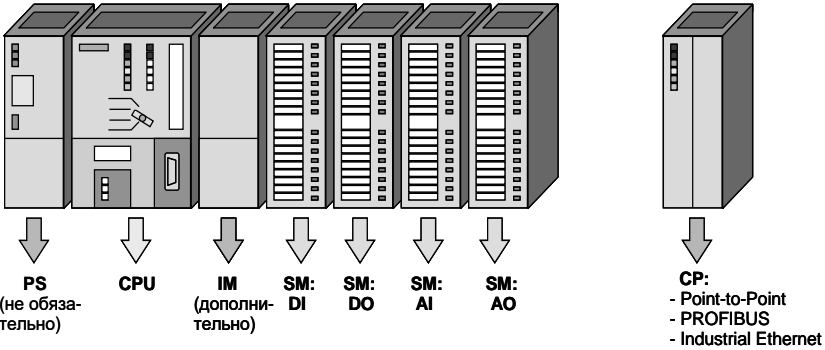
а) Планируемые результаты обучения и оценочные средства для проведения промежуточной аттестации:

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства
ПК-6 - способностью производить расчеты и проектирование отдельных блоков и устройств систем автоматизации и управления и выбирать стандартные средства автоматики, измерительной и вычислительной техники для проектирования систем автоматизации и управления		
Знать	<ul style="list-style-type: none"> – функции и структуру современных интегрированных систем проектирования и управления – аппаратные и программные средства систем управления на базе типовых ПТК; – программно-технические средства для построения интегрированных систем проектирования и управления. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Структура интегрированных систем. Что входит в структуру интегрированной системы проектирования и управления? 2. Какие уровни структуры реализуются в типовых АСУТП? 3. Какие функции выполняет полевой уровень? Приведите примеры реализации полевого уровня 4. Какую структуру имеет уровень управления? 5. Какие средства используются для организации взаимодействия между уровнями? 6. Какие функции выполняет SCADA? 7. Что такое внешние цепи сигнальных модулей? Какие функции они выполняют? 8. Какие функции выполняет гальваническая изоляция цепей? 9. По каким принципам производится объединение общих входов и выходов дискретных сигнальных модулей? 10. Способы обмена данными со станциями S7-300/400. 11. Какие компоненты входят в однопользовательскую АРМ? Какие возможны варианты построения однопользовательской АРМ? 12. Какие основные структуры уровня HMI используются в современных системах управления? 13. Какое отличие многопользовательской системы человеко-машинного интерфейса от однопользовательской? 14. Что называют распределенной системой АРМ? 15. Какое специализированное программное обеспечение используется для построения АРМ с доступом через глобальную корпоративную сеть и сеть Интернет? 16. Какая основная область применения АРМ с доступом через глобальную кор-

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства
		поративную сеть и сеть Интернет?
Уметь	<ul style="list-style-type: none"> – работать со специализированным программным обеспечением проектирования интегрированных систем, проектировать аппаратное обеспечение многоуровневой интегрированной системы – проектировать управляющие алгоритмы; – использовать инструментальные программные средства и стандартные пакеты прикладных программ для решения практических задач в процессе разработки и эксплуатации систем управления; 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Поясните на примере, на какие блоки разбивается программа в управляющем контроллере? Приведите название этих блоков и функции, которые они выполняют. 2. Произведите конфигурирование станции. Поясните порядок действий. 3. Задайте адреса модулей ввода вывода в ручном режиме. Как система производит распределение этих адресов? 4. Запишите основные операции релейной логики, которые используются при проектировании релейных схем 5. Приведите пример программы на языках LAD и STL реализующий основные операции релейной логики. 6. Произведите настройку модуля аналогового ввода сигналов на требуемый тип и диапазон 7. Приведите схему подключения дискретных датчиков к модулю ввода дискретных сигналов, в которых сигнал представлен напряжением постоянного тока 24V. 8. Приведите схему подключения дискретных датчиков при их питании переменным напряжением 9. Приведите общую структуру управляющей программы, которая формируется с использованием структурного программирования 10. Произведите чтение диагностических сообщений процессора контроллера 11. Произведите отладку программы управления с использованием VAG таблицы и режима мониторинга программы. Какие еще программные средства отладки для этого используются? 12. Произведите обнуление загрузочной памяти процессорного модуля CPU 412-

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства																																										
		2DP																																										
Владеть	<ul style="list-style-type: none"> – навыками работы с современными аппаратными и программными средствами проектирования систем управления; – навыками подготовки проекта технического обеспечения систем управления на базе типовых ПТК; – навыками проектирования, разработки, программирования и наладки элементов интегрированной системы управления производством 	<p>1. Произвести конфигурирование станции по заданному содержанию оборудования</p>  <p>2. Реализуйте релейную схему и получите для неё таблицу истинности</p>  <p>3. По заданной таблице истинности спроектируйте релейную схему управления</p> <table border="1" data-bbox="952 1109 1944 1417"> <thead> <tr> <th>X_1</th> <th>X_2</th> <th>X_3</th> <th>X_4</th> <th>X_5</th> <th>Y_1</th> <th>Y_2</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1</td> <td>0</td> <td>0</td> <td>1</td> <td>0</td> <td>0</td> <td>1</td> </tr> <tr> <td>0</td> <td>1</td> <td>1</td> <td>1</td> <td>0</td> <td>1</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>1</td> <td>0</td> <td>0</td> <td>1</td> <td>1</td> <td>1</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>0</td> <td>1</td> <td>1</td> <td>1</td> <td>1</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td colspan="5" style="text-align: center;">остальные</td> <td>0</td> <td>0</td> </tr> </tbody> </table>	X_1	X_2	X_3	X_4	X_5	Y_1	Y_2	1	0	0	1	0	0	1	0	1	1	1	0	1	0	1	1	0	0	1	1	1	1	0	1	1	1	1	0	остальные					0	0
X_1	X_2	X_3	X_4	X_5	Y_1	Y_2																																						
1	0	0	1	0	0	1																																						
0	1	1	1	0	1	0																																						
1	1	0	0	1	1	1																																						
1	0	1	1	1	1	0																																						
остальные					0	0																																						

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства
		<p data-bbox="943 284 2123 352">4. Для заданной схемы внешних цепей спроектируйте электрическую схему подключения дискретного датчика в первом входе сигнального модуля</p>  <p data-bbox="943 959 2063 1027">5. Определите состав и функции сигнального модуля по условному обозначению. Определите назначение каждого поля в обозначении.</p> <p data-bbox="952 1038 1473 1086">SM 321 DI 16 x 24VDC</p> 

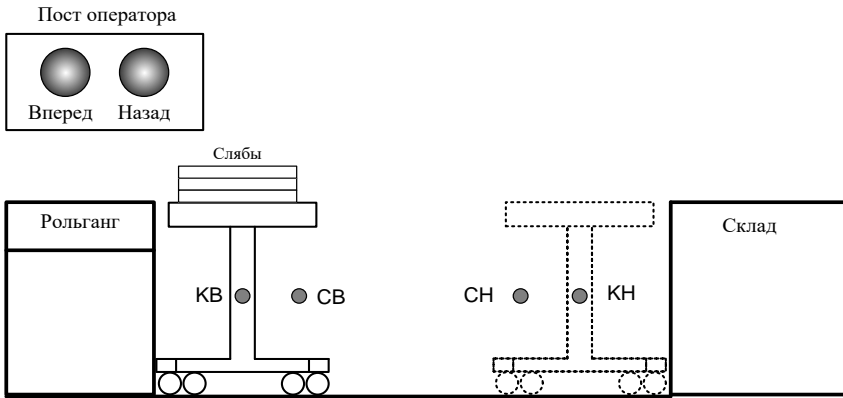
Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства
		<p>6. По заданной структуре PLC определите какие модули входят в его состав и назначение каждого модуля</p>  <p>PS (не обязательно)</p> <p>CPU</p> <p>IM (дополнительно)</p> <p>SM: DI</p> <p>SM: DO</p> <p>SM: AI</p> <p>SM: AO</p> <p>CP: - Point-to-Point - PROFIBUS - Industrial Ethernet</p>

ДПК-3 способностью разрабатывать новое программное обеспечение, необходимое для управления техническими системами и решения практических задач профессиональной деятельности

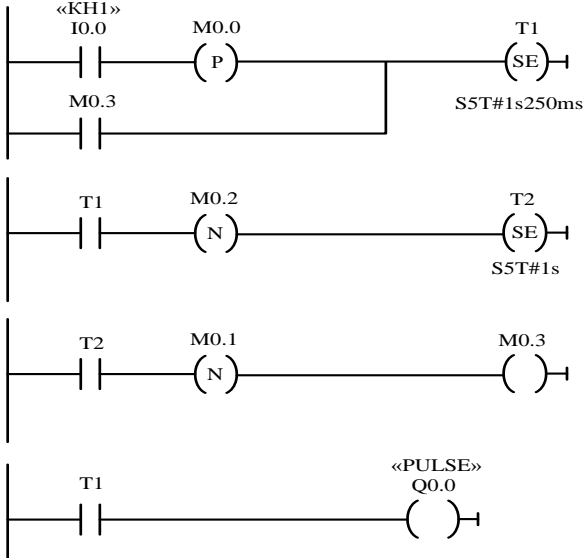
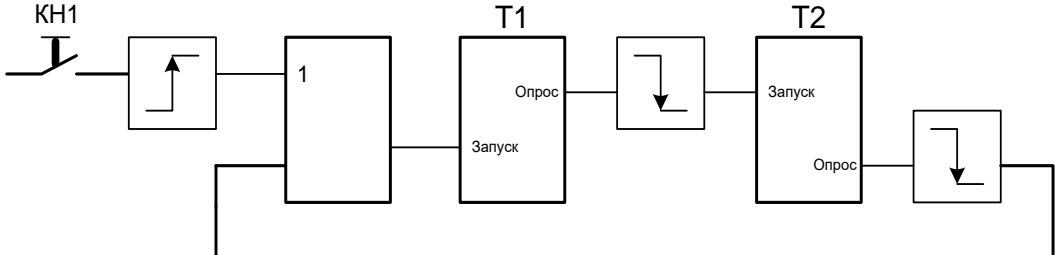
Знать	<ul style="list-style-type: none"> – стандартные технологические языки программирования и описания процессов управления технологическим объектом; – способы реализации управляющих алгоритмов на языках технологического программирования LD и ST; – структуры типового управляющего контроллера, функции отдельных его элементов для использования их при создании управляющих программ. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Какие языки технологического программирования описываются стандартом IEC-61131-3 (МЭК 61131)? 2. Как формируются программы управления с использованием релейной логики на языках LD и STL? 3. Для каких типов задач предназначены серии контроллеров S7-200/300/400? 4. Что такое мультитемпллярная модель данных? Как используется такая модель при формировании программы управления на контроллере? 5. Какие основные отличия имеют процессорные модули контроллеров разных серий? 6. Приведите классификацию процессорных модулей. Поясните область применения каждого типа процессорного модуля 7. Поясните функции индикаторов на лицевой панели процессорного модуля? 8. Для каких целей и какие функции выполняет переключатель, расположенной на лицевой панели процессорного модуля? 9. Какие функции выполняют интерфейсные модули? 10. Под каким номером должны располагаться интерфейсные модули при конфигурировании контроллера S7-300?
-------	--	--

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства
		<ol style="list-style-type: none"> 11. Приведите примеры основных типов функциональных модулей? 12. Какие функции выполняют коммуникационные процессоры? 13. Как реализованы шинные соединители в контроллерах S7-300? 14. Чем отличается техническая реализация шинных соединителей для контроллеров S7-300 и S7-400? 15. Для каких целей служит стойка контроллера? 16. Какую роль выполняют фронтштекеры сигнальных модулей? 17. Как производится процедура полного сброса контроллера (обнуление памяти)? 18. На какие типы делится память контроллера? 19. Для каких целей используется загрузочная память процессора? 20. Какую функцию выполняет рабочая память? 21. Какие области содержит системная память? 22. В какой области памяти содержится память счетчиков? 23. Что такое сохраняемая (retentivity) память? 24. Какие участки системной памяти выполняются как сохраняемые? 25. Через какой интерфейс производится программирование и конфигурирование контроллера? 26. Какие типы программаторов используются при программировании PLC S7-300/400? 27. Что такое Simatic Manager? 28. Как организуется установка лицензионного ключа Simatic Manager? 29. С какой целью производится конфигурирование аппаратуры контроллера? 30. Что такое географическая адресация модулей PLC? 31. Как вычисляется географические адреса модулей для контроллеров S7-300 и S7-400? 32. Как установить свободную адресацию модулей ввода вывода? 33. В каком режиме работы контроллера производится загрузка конфигурации? 34. Что такое прозвон входов /выходов сигнальных модулей контроллера? 35. С помощью какой утилиты производится установка соединения устройства программирования с контроллером? 36. Для каких целей используется таблица символов? 37. Что такое online и offline проекта?

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства
		<p>38. Как проконтролировать свойства процессорного модуля?</p> <p>39. Для какой цели используются коннекторы в языке LAD? Как будет выглядеть программа на языке STL, реализующая коннектор?</p> <p>40. Какую структуру имеет команда условного перехода?</p> <p>41. Для каких целей используются аккумуляторы процессора? Какие команды работы с аккумуляторами процессора используются?</p>
Уметь	<ul style="list-style-type: none"> – разрабатывать программные модули, выполняющие типовые функции управления; – реализовывать алгоритмы управления на языках технологического программирования – формировать структуру управляющей программы. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Разработайте программу управления непрерывным объектом с использованием стандартного блока ПИД-регулирования? 2. Если с АЦП модуля аналогового ввода приходит сигнал 11011000000002, то какое значение напряжения кодируется этой величиной, если модуль настроен на диапазон +-10В? 3. Запишите вызов системной функции. Какие действия позволяет реализовать системная функция PLC «Масштабирование»? 4. Сформируйте пользовательскую функцию «Определение среднего» и функциональный блок «Интегрирование». Поясните порядок действий при их создании и вызове. 5. Произведите настройку прерывания процессора OB10. Какие способы настройки прерываний могут использоваться? 6. Запишите математическое рекуррентное выражение для численного интегрирования входного. Разработайте программу на языке STL для численного интегрирования входного сигнала по представленному выражению. 7. Запишите рекуррентное выражение для фильтра 1ого порядка. Разработайте программу фильтра по данному выражению. 8. Создайте и настройте циклическое прерывание OB35. Реализуйте в данном циклическом прерывании вызов функции «Интегрирование». 9. Какое значение примет таймерное слово после загрузки в него значения времени равное 12 мин. 10. Реализуйте схему циклического счетчика от 0 до 6 на языке LAD
Владеть	<ul style="list-style-type: none"> – навыками реализации алгоритмов управления на языках технологического программирования – навыками разработки и отладки 	<p>1. Какое значение будет содержать маркерный байт MB11 после выполнения следующей последовательности команд:</p> <p>L DW#16#3C541A23</p>

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства
	<p>работы программам блоков при создании нового программного обеспечения;</p> <p>– навыками формирования алгоритма управления по заданной технологической схеме работы оборудования.</p>	<p>CAD</p> <p>T MD 10</p> <p>2. Какое значение будет содержаться в байте MB11 после выполнения следующей программы</p> <p>L B#(100,12)</p> <p>T MW11</p> <p>L B#(20,30)</p> <p>T MW10</p> <p>3. Сформируйте программу расчета выражения $y=x^a$, где x и a произвольные действительные числа. Оформите программу в виде функции</p> <p>4. Разработайте функциональный блок для расчета рекуррентного выражения $y(k)=[dt/T]*[x(k)-y(k-1)]+y(k-1)$. Произведите вызов блока в OB35.</p> <p>4. Разработайте программу управления и сконфигурируйте станции для системы управления слябовой тележной</p> <p>Пост оператора</p> 

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства																																																																																													
		<table border="1" data-bbox="945 242 1805 539"> <thead> <tr> <th></th> <th>Status</th> <th>Symbol /</th> <th>Address</th> <th>Data type</th> <th>Comment</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1</td> <td></td> <td>Запрещённый режим</td> <td>Q 125.2</td> <td>BOOL</td> <td>Нажаты обе кнопки одновременно</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td></td> <td>КВ</td> <td>I 0.4</td> <td>BOOL</td> <td></td> </tr> <tr> <td>3</td> <td></td> <td>КН</td> <td>I 0.5</td> <td>BOOL</td> <td></td> </tr> <tr> <td>4</td> <td></td> <td>Кнопка вперёд</td> <td>I 0.0</td> <td>BOOL</td> <td></td> </tr> <tr> <td>5</td> <td></td> <td>Кнопка назад</td> <td>I 0.1</td> <td>BOOL</td> <td></td> </tr> <tr> <td>6</td> <td></td> <td>СВ</td> <td>I 0.2</td> <td>BOOL</td> <td></td> </tr> <tr> <td>7</td> <td></td> <td>СН</td> <td>I 0.3</td> <td>BOOL</td> <td></td> </tr> <tr> <td>8</td> <td></td> <td>Тележка едет вп...</td> <td>Q 0.0</td> <td>BOOL</td> <td></td> </tr> <tr> <td>9</td> <td></td> <td>Тележка едет на...</td> <td>Q 0.1</td> <td>BOOL</td> <td></td> </tr> <tr> <td>10</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table> <p data-bbox="945 593 2096 657">5. Разработайте программу реализации многотактной схемы в соответствии с таблицей</p> <table border="1" data-bbox="945 663 1505 852"> <thead> <tr> <th>Такт</th> <th>0</th> <th>1</th> <th>2</th> <th>3</th> <th>4</th> <th>5</th> <th>6</th> <th>7</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>X</td> <td></td> <td>—</td> <td></td> <td>—</td> <td></td> <td>—</td> <td></td> <td>—</td> </tr> <tr> <td>Y</td> <td></td> <td>—</td> <td>—</td> <td></td> <td></td> <td>—</td> <td>—</td> <td></td> </tr> </tbody> </table> <p data-bbox="945 900 2110 970">6. Разработайте программу перемещения данных между аккумуляторами процессора и маркерным двойным словом по следующей схеме.</p> <p data-bbox="945 1002 2087 1072">Двойное слово: (3с_54_1а_23H) ⇒ (AK1=23_1а_54_3сH); (AK2=1а_23_3с_54); (MW10=3с_54H); (MW12=1а_23H).</p> <p data-bbox="945 1142 2096 1206">7. Произведите программную реализацию на языке технологического программирования многоактного автомата – делителя на два с использованием счетчика.</p> <p data-bbox="945 1251 2065 1315">8. По заданной программе на языке LAD составьте временную диаграмму работы таймеров T1 и T2.</p>		Status	Symbol /	Address	Data type	Comment	1		Запрещённый режим	Q 125.2	BOOL	Нажаты обе кнопки одновременно	2		КВ	I 0.4	BOOL		3		КН	I 0.5	BOOL		4		Кнопка вперёд	I 0.0	BOOL		5		Кнопка назад	I 0.1	BOOL		6		СВ	I 0.2	BOOL		7		СН	I 0.3	BOOL		8		Тележка едет вп...	Q 0.0	BOOL		9		Тележка едет на...	Q 0.1	BOOL		10						Такт	0	1	2	3	4	5	6	7	X		—		—		—		—	Y		—	—			—	—	
	Status	Symbol /	Address	Data type	Comment																																																																																										
1		Запрещённый режим	Q 125.2	BOOL	Нажаты обе кнопки одновременно																																																																																										
2		КВ	I 0.4	BOOL																																																																																											
3		КН	I 0.5	BOOL																																																																																											
4		Кнопка вперёд	I 0.0	BOOL																																																																																											
5		Кнопка назад	I 0.1	BOOL																																																																																											
6		СВ	I 0.2	BOOL																																																																																											
7		СН	I 0.3	BOOL																																																																																											
8		Тележка едет вп...	Q 0.0	BOOL																																																																																											
9		Тележка едет на...	Q 0.1	BOOL																																																																																											
10																																																																																															
Такт	0	1	2	3	4	5	6	7																																																																																							
X		—		—		—		—																																																																																							
Y		—	—			—	—																																																																																								

Структурный элемент компетенции	Планируемые результаты обучения	Оценочные средства
		 <p data-bbox="936 863 2123 935">9. По структурной схеме программы реализуйте генератор импульсов с использованием двух таймеров.</p>  <p data-bbox="936 1246 2063 1318">10. Разработайте алгоритм и программу на языке STL для вычисления выражения $y = \log_b a$.</p>

б) Порядок проведения промежуточной аттестации, показатели и критерии оценивания:

Промежуточная аттестация по дисциплине «Интегрированные системы проектирования и управления» включает теоретические вопросы, позволяющие оценить уровень усвоения обучающимися знаний, и практические задания, выявляющие степень сформированности умений и владений, проводится в форме экзамена и в форме выполнения контрольной работы.

Экзамен по данной дисциплине проводится в устной форме по экзаменационным билетам, каждый из которых включает 2 теоретических вопроса и одно практическое задание.

Показатели и критерии оценивания экзамена:

– на оценку «отлично» (5 баллов) – обучающийся демонстрирует высокий уровень сформированности компетенций, всестороннее, систематическое и глубокое знание учебного материала, свободно выполняет практические задания, свободно оперирует знаниями, умениями, применяет их в ситуациях повышенной сложности.

– на оценку «хорошо» (4 балла) – обучающийся демонстрирует средний уровень сформированности компетенций: основные знания, умения освоены, но допускаются незначительные ошибки, неточности, затруднения при аналитических операциях, переносе знаний и умений на новые, нестандартные ситуации.

– на оценку «удовлетворительно» (3 балла) – обучающийся демонстрирует пороговый уровень сформированности компетенций: в ходе контрольных мероприятий допускаются ошибки, проявляется отсутствие отдельных знаний, умений, навыков, обучающийся испытывает значительные затруднения при оперировании знаниями и умениями при их переносе на новые ситуации.

– на оценку «неудовлетворительно» (2 балла) – обучающийся демонстрирует знания не более 20% теоретического материала, допускает существенные ошибки, не может показать интеллектуальные навыки решения простых задач.

– на оценку «неудовлетворительно» (1 балл) – обучающийся не может показать знания на уровне воспроизведения и объяснения информации, не может показать интеллектуальные навыки решения простых задач.

8 Учебно-методическое и информационное обеспечение дисциплины

а) Основная литература

1. Андреев, С. М. Аппаратные средства и программное обеспечение промышленных контроллеров SIMATIC S7 : учебное пособие / С. М. Андреев, М. Ю. Рябчиков, Е. С. Рябчикова ; МГТУ. - Магнитогорск : [МГТУ], 2017. - 231 с. : ил., схемы, табл., граф. - URL: <https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=3447.pdf&show=dcatalogues/1/1514278/3447.pdf&view=true> (дата обращения: 14.10.2020). - Макрообъект. - Текст : электронный. - ISBN 978-5-9967-0940-3. - Имеется печатный аналог.

2. Шишов, О. В. Технические средства автоматизации и управления : учеб. пособие / О.В. Шишов. — Москва : ИНФРА-М, 2019. — 396 с. + Доп. материалы [Электронный ресурс; Режим доступа: <http://new.znanium.com>]. — (Среднее профессиональное образование). - ISBN 978-5-16-107740-5. - Текст : электронный. - URL: <https://znanium.com/catalog/product/1021825> (дата обращения: 18.10.2020). – Режим доступа: по подписке.

3. Рябчиков, М. Ю. Программирование микропроцессорных контроллеров на языках высокого уровня : учебное пособие / М. Ю. Рябчиков ; МГТУ. - Магнитогорск, 2014. - 98 с. : ил., диагр., схемы, табл. - URL: <https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=726.pdf&show=dcatalogues/1/1113171/726.pdf&view=true> (дата обращения: 14.10.2020). - Макрообъект. - Текст : электронный. - ISBN 978-5-9967-0460-6. - Имеется печатный аналог.

б) Дополнительная литература:

4. Таранников, Ю. В. Дискретная математика. Задачник : учебное пособие для академического бакалавриата / Ю. В. Таранников. — Москва : Издательство Юрайт, 2019. — 385 с. — (Бакалавр. Академический курс). — ISBN 978-5-534-01180-7. — Текст : электронный // ЭБС Юрайт [сайт]. — URL: <http://www.biblio-online.ru/bcode/433218> (дата обращения: 18.10.2020).

5. Рябчиков, М. Ю. Программирование системы диспетчерского управления : учебное пособие / М. Ю. Рябчиков, Е. С. Рябчикова ; МГТУ. - Магнитогорск : МГТУ, 2016. - 1 электрон. опт. диск (CD-ROM). - Загл. с титул. экрана. - URL: <https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=2734.pdf&show=dcatalogues/1/1132625/2734.pdf&view=true> (дата обращения: 14.05.2020). - Макрообъект. - Текст : электронный. - Сведения доступны также на CD-ROM.

6. Беккер, В. Ф. Технические средства автоматизации. Интерфейсные устройства и микропроцессорные средства: Учебное пособие/Беккер В. Ф., 2-е изд. - Москва : РИОР, ИЦ РИОР, 2015. - 140 с. ISBN 978-5-369-01198-0. - Текст : электронный. - URL: <https://znanium.com/catalog/product/404654> (дата обращения: 18.10.2020). – Режим доступа: по подписке.

в) Методические указания:

7. Андреев, С. М. Программирование микропроцессорных контроллеров SIMATIC S7 300/400. Лабораторный практикум : учебное пособие / С. М. Андреев, М. Ю. Рябчиков, Т. Г. Сухонослова ; МГТУ. - Магнитогорск : МГТУ, 2016. - 1 электрон. опт. диск (CD-ROM). - Загл. с титул. экрана. - URL: <https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=2664.pdf&show=dcatalogues/1/1131351/2664.pdf&view=true> (дата обращения: 14.05.2020). - Макрообъект. - Текст : электронный. - Сведения доступны также на CD-ROM.

8. Аппаратные средства и программное обеспечение контроллеров SIMATIC S7-300/400 : учебное пособие / С. М. Андреев, М. Ю. Рябчиков, Е. С. Рябчикова, Н. А. Головкин ; МГТУ, [каф. ПКиСУ]. - Магнитогорск, 2011. - 197 с. : ил., схемы, табл. - URL: <https://magtu.informsystema.ru/uploader/fileUpload?name=501.pdf&show=dcatalogues/1/1088250/501.pdf&view=true> (дата обращения: 14.05.2020). - Макрообъект. - Текст : электронный. - Имеется печатный аналог.

9. Методические указания по выполнению контрольной работы. Приложение 3.

г) Программное обеспечение и Интернет-ресурсы:

Программное обеспечение

Наименование ПО	№ договора	Срок действия лицензии
MS Windows XP Professional(для классов)	Д-1227-18 от 08.10.2018	11.10.2021
MS Office 2003 Professional	№ 135 от 17.09.2007	бессрочно
7Zip	свободно распространяемое	бессрочно
CoDeSys	свободно распространяемое	бессрочно
FAR Manager	свободно распространяемое	бессрочно

Профессиональные базы данных и информационные справочные системы

Название курса	Ссылка
Национальная информационно-аналитическая система – Российский индекс научного цитирования (РИНЦ)	URL: https://elibrary.ru/project_risc.asp
Поисковая система Академия Google (Google Scholar)	URL: https://scholar.google.ru/
Информационная система - Единое окно доступа к информационным ресурсам	URL: http://window.edu.ru/
Электронная база периодических изданий East View Information Services, ООО «ИВИС»	https://dlib.eastview.com/
Федеральное государственное бюджетное учреждение «Федеральный институт промышленной собственности»	URL: http://www1.fips.ru/
Российская Государственная библиотека. Каталоги	https://www.rsl.ru/ru/4readers/catalogues/
Электронные ресурсы библиотеки МГТУ им. Г.И. Носова	http://magtu.ru:8085/marcweb2/Default.asp
Федеральный образовательный портал – Экономика. Социология. Менеджмент	http://ecsocman.hse.ru/
Университетская информационная система РОССИЯ	https://uisrussia.msu.ru
Международная наукометрическая реферативная и полнотекстовая база данных научных изданий «Web of science»	http://webofscience.com
Международная реферативная и полнотекстовая справочная база данных научных изданий «Scopus»	http://scopus.com
Международная база полнотекстовых журналов Springer Journals	http://link.springer.com/
Международная коллекция научных протоколов по различным отраслям знаний Springer Protocols	http://www.springerprotocols.com/
Международная база научных материалов в области физических наук и инжиниринга SpringerMaterials	http://materials.springer.com/
Международная база справочных изданий по всем отраслям знаний SpringerReference	http://www.springer.com/references
Международная реферативная база данных по чистой и прикладной математике zbMATH	http://zbmath.org/
Международная реферативная и полнотекстовая справочная база данных научных изданий «Springer Nature»	https://www.nature.com/siteindex
Архив научных журналов «Национальный электронно-информационный концорциум» (НПНЭИКОН)	https://archive.neicon.ru/xmlui/
Информационная система - Нормативные правовые акты, организационно-распорядительные документы, нормативные и методические документы и подготовленные проекты документов по технической защите информации ФСТЭК России	https://fstec.ru/normotvorcheskaya/tekhnic_heskaya-zashchita-informatsii
Информационная система - Банк данных угроз безопасности информации ФСТЭК России	https://bdu.fstec.ru/

9 Материально-техническое обеспечение дисциплины

Материально-техническое обеспечение дисциплины включает:

Тип и название аудитории	Оснащение аудитории
Учебные аудитории для проведения занятий лекционного типа	Мультимедийные средства хранения, передачи и представления информации
Помещения для самостоятельной работы обучающихся	Персональные компьютеры с пакетом MS Office, выходом в Интернет и с доступом в электронную информационно-образовательную среду университета
Учебные аудитории для групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточных консультаций	Доска, мультимедийный проектор, экран
Помещение для хранения и профилактического обслуживания учебного оборудования	Стеллажи для хранения учебно-методической документации
Учебная аудитория для проведения практических занятий: компьютерный класс	Персональные компьютеры с пакетом MS Office, выходом в Интернет и с доступом в электронную информационно-образовательную среду университета. Комплект лабораторных стендов для выполнения лабораторных работ с использованием микропроцессорных контроллеров SIMATIC S7-200, 300, 400