



МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Магнитогорский государственный технический университет им. Г.И. Носова»



УТВЕРЖДАЮ
Директор ИЭиАС
В.Р. Храмшин

26.01.2022 г.

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

**МОДЕЛИРОВАНИЕ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ И
СИСТЕМ**

Направление подготовки (специальность)
13.04.02 Электроэнергетика и электротехника

Направленность (профиль/специализация) программы
Современный автоматизированный электропривод в производственных и технических
системах

Уровень высшего образования - магистратура

Форма обучения
очная

Институт/ факультет	Институт энергетики и автоматизированных систем
Кафедра	Автоматизированного электропривода и мехатроники
Курс	1
Семестр	1

Магнитогорск
2022 год

Рабочая программа составлена на основе ФГОС ВО - магистратура по направлению подготовки 13.04.02 Электроэнергетика и электротехника (приказ Минобрнауки России от 28.02.2018 г. № 147)

Рабочая программа рассмотрена и одобрена на заседании кафедры Автоматизированного электропривода и мехатроники

17.01.2022, протокол № 5

Зав. кафедрой

 А.А. Николаев

Рабочая программа одобрена методической комиссией ИЭиАС

26.01.2022 г. протокол № 5

Председатель

 В.Р. Храмшин

Рабочая программа составлена:

доцент кафедры АЭПиМ, канд. техн. наук

 С.А. Линьков

Рецензент:

зам. начальника ЦЭТЛ ПАО «ММК» по электроприводу, канд. техн. наук

 А.Ю. Юдин



Лист актуализации рабочей программы

Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для реализации в 2023 - 2024 учебном году на заседании кафедры Автоматизированного электропривода и

Протокол от _____ 20__ г. № ____
Зав. кафедрой _____ А.А. Николаев

Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для реализации в 2024 - 2025 учебном году на заседании кафедры Автоматизированного электропривода и

Протокол от _____ 20__ г. № ____
Зав. кафедрой _____ А.А. Николаев

1 Цели освоения дисциплины (модуля)

Целями освоения дисциплины «Моделирование электротехнических комплексов и систем» является обучение будущих магистров знаниям существующих методов аналогового и цифрового моделирования современного электропривода, отработка навыков применения существующих программ моделирования работы электроприводов, приобретение практического опыта анализа работы современных электроприводов.

Задачи дисциплины – усвоение магистрантами:

- алгоритмов численных методов интегрирования линейных и нелинейных систем дифференциальных уравнений;
- принципов структурного моделирования элементов электропривода;
- методов аналогового и цифрового моделирования современного электропривода.

2 Место дисциплины (модуля) в структуре образовательной программы

Дисциплина Моделирование электротехнических комплексов и систем входит в обязательную часть учебного плана образовательной программы.

Для изучения дисциплины необходимы знания (умения, владения), сформированные в результате изучения дисциплин/ практик:

Дисциплина «Моделирование электротехнических комплексов и систем» должна давать теоретическую подготовку в ряде областей, связанных с проектированием и моделированием различных систем автоматизированного электропривода. В курсе должно даваться представление о моделировании элементов электроприводов постоянного и переменного тока, больше внимания уделяться пониманию задач и допущений, положенных в основу расчетов, и инженерной оценке полученных результатов.

Знания (умения, владения), полученные при изучении данной дисциплины будут необходимы для изучения дисциплин/практик:

Подготовка к процедуре защиты и защита выпускной квалификационной работы

3 Компетенции обучающегося, формируемые в результате освоения дисциплины (модуля) и планируемые результаты обучения

В результате освоения дисциплины (модуля) «Моделирование электротехнических комплексов и систем» обучающийся должен обладать следующими компетенциями:

Код индикатора	Индикатор достижения компетенции
ОПК-2	Способен применять современные методы исследования, оценивать и представлять результаты выполненной работы
ОПК-2.1	Выбирает и применяет современные методы теоретических и экспериментальных исследований с учетом автоматизированных и компьютерных средств
ОПК-2.2	Оценивает и представляет результаты выполненной работы в виде отчетов и презентаций

4. Структура, объём и содержание дисциплины (модуля)

Общая трудоемкость дисциплины составляет 3 зачетных единиц 108 акад. часов, в том числе:

- контактная работа – 38,3 акад. часов;
- аудиторная – 36 акад. часов;
- внеаудиторная – 2,3 акад. часов;
- самостоятельная работа – 34 акад. часов;
- в форме практической подготовки – 0 акад. час;
- подготовка к экзамену – 35,7 акад. час

Форма аттестации - экзамен

Раздел/ тема дисциплины	Семестр	Аудиторная контактная работа (в акад. часах)			Самостоятельная работа студента	Вид самостоятельной работы	Форма текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации	Код компетенции
		Лек.	лаб. зан.	практ. зан.				
1. Раздел 1								
1.1 Назначение, методы и принципы аналогового моделирования	1			2/2И	2	Проработка конспекта лекций и учебного пособия [1,2] по тематике	Устный опрос по вопросам для самоконтроля	ОПК-2.1
1.2 Моделирование нелинейных блоков теории автоматического регулирования (ТАУ)				2/2И	2	Проработка конспекта лекций и учебного пособия [1,2] по тематике	АКР № 1 (тестирование)	ОПК-2.1
1.3 Моделирование структурных схем на ЭВМ в среде MatLab Simulink				6/2И	6	Проработка конспекта лекций и учебного пособия [1,2] по тематике	АКР № 2 (тестирование)	ОПК-2.1
1.4 Особенности программного структурного моделирования на ЭВМ				8/2И	6	Проработка конспекта лекций и учебного пособия [1,2] по тематике	АКР № 3 (тестирование)	ОПК-2.2
1.5 Моделирование основных элементов систем автоматизированного электропривода				16/2И	14	Проработка конспекта лекций и учебного пособия [1,2] по тематике	АКР № 4 (тестирование)	ОПК-2.1
1.6 Перспективы развития аппаратных и программных средств ЭВМ для САПР				2	4	Проработка конспекта лекций и учебного пособия [1,2] по тематике	АКР № 5 (тестирование)	ОПК-2.1
Итого по разделу				36/10И	34			

Итого за семестр			36/10И	34		экзамен	
Итого по дисциплине			36/10И	34		экзамен	

5 Образовательные технологии

Для реализации предусмотренных видов учебной работы в качестве образовательных технологий в преподавании дисциплины «Моделирование электротехнических комплексов и систем» используются традиционная и модульно - компетентностная технологии.

Передача необходимых теоретических знаний и формирование основных представлений по курсу «Моделирование электротехнических комплексов и систем» происходит с использованием мультимедийного оборудования.

Лекции проходят в традиционной форме, в форме лекций-консультаций и проблемных лекций. Теоретический материал на проблемных лекциях является результатом усвоения полученной информации посредством постановки проблемного вопроса и поиска путей его решения. На лекциях – консультациях изложение нового материала сопровождается постановкой вопросов и дискуссией в поисках ответов на эти вопросы.

При проведении практических занятий используются работа в команде и методы ИТ.

6 Учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы обучающихся

Представлено в приложении 1.

7 Оценочные средства для проведения промежуточной аттестации

Представлены в приложении 2.

8 Учебно-методическое и информационное обеспечение дисциплины (модуля)

а) Основная литература:

1. Ощепков, А. Ю. Системы автоматического управления: теория, применение, моделирование в MATLAB : учебное пособие / А. Ю. Ощепков. — 2-е изд., испр. и доп. — Санкт-Петербург : Лань, 2013. — 208 с. — ISBN 978-5-8114-1471-0. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <https://e.lanbook.com/book/5848> (дата обращения: 17.10.2020). — Режим доступа: для авториз. пользователей.

2. Фролов, В. Я. Устройства силовой электроники и преобразовательной техники с разомкнутыми и замкнутыми системами управления в среде Matlab — Simulink : учебное пособие / В. Я. Фролов, В. В. Смородинов. — 2-е изд., стер. — Санкт-Петербург : Лань, 2018. — 332 с. — ISBN 978-5-8114-2583-9. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <https://e.lanbook.com/book/106890> (дата обращения: 18.10.2020). — Режим доступа: для авториз. пользователей.

б) Дополнительная литература:

3. Фурсов, В. Б. Моделирование электропривода : учебное пособие / В. Б. Фурсов. — 2-е изд., испр. и доп. — Санкт-Петербург : Лань, 2019. — 220 с. — ISBN 978-5-8114-3566-1. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <https://e.lanbook.com/book/121467> (дата обращения: 18.10.2020). — Режим доступа: для авториз. пользователей.

4. Фролов, Ю. М. Регулируемый асинхронный электропривод : учебное пособие / Ю. М. Фролов, В. П. Шелякин. — 2-е изд., стер. — Санкт-Петербург : Лань, 2018. — 464 с. — ISBN 978-5-8114-2177-0. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <https://e.lanbook.com/book/102251> (дата обращения: 18.10.2020). — Режим доступа: для авториз. пользователей.

в) Методические указания:

1. Черных, И.В. Моделирование электротехнических устройств в Matlab, SimPowerSystems и Simulink : практическое пособие / И.В. Черных. – Москва : ДМК Пресс, 2007. – 288 с. – Режим доступа: по подписке. – URL: <https://biblioclub.ru/index.php?page=book&id=85089> (дата обращения: 18.10.2020). – ISBN 5-94074-395-1. – Текст : электронный.

г) Программное обеспечение и Интернет-ресурсы:

Программное обеспечение

Наименование ПО	№ договора	Срок действия лицензии
MS Office 2007 Professional	№ 135 от 17.09.2007	бессрочно
MathWorks MathLab v.2014 Classroom License	К-89-14 от 08.12.2014	бессрочно

Профессиональные базы данных и информационные справочные системы

Название курса	Ссылка
Электронные ресурсы библиотеки МГТУ им. Г.И. Носова	https://magtu.informsystema.ru/Marc.html?locale=ru

9 Материально-техническое обеспечение дисциплины (модуля)

Материально-техническое обеспечение дисциплины включает:

Тип и название аудитории	Оснащение аудитории
Учебные аудитории для проведения занятий лекционного типа	мультимедийные средства хранения, передачи и представления информации
Учебная аудитория для проведения лабораторных занятий: лаборатория автоматизированного электропривода постоянного и переменного тока	компьютеры Syntex mod-1+ LCD LG TFT19
Учебные аудитории для проведения групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации	Доска, мультимедийный проектор, экран
Учебные аудитории для самостоятельной работы обучающихся	Персональные компьютеры с ПО из п. 8(г), выходом в Интернет и с доступом в электронную информационно-образовательную среду университета

Учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы обучающихся

Самостоятельная работа студентов на практических занятиях осуществляется под контролем преподавателя в виде решения задач и выполнения упражнений, которые определяет преподаватель для студента.

Контрольные вопросы

1. Какие существуют методы моделирования САР электропривода?
2. Каковы методы и принципы аналогового моделирования?
3. Каковы методы и принципы цифрового моделирования?
4. Каковы особенности структурного метода моделирования?
5. Каковы свойства идеального операционного усилителя? Его основные характеристики.
6. Перечислите основные свойства типовых линейных звеньев систем автоматического регулирования.
7. По какому принципу реализуется нелинейное звено в программе структурного моделирования?

Оценочные средства для проведения промежуточной аттестации

а) Планируемые результаты обучения и оценочные средства для проведения промежуточной аттестации:

Код индикатора	Индикатор достижения компетенции	Оценочные средства
ОПК-2: Способен применять современные методы исследования, оценивать и представлять результаты выполненной работы		
ОПК-2.1	Выбирает и применяет современные методы теоретических и экспериментальных исследований с учетом автоматизированных и компьютерных средств	<p><u>Тестовые вопросы для АКР №1</u></p> <p><u>Интегрирующее звено</u></p> <p>Укажите вариант(ы) интегрирующего звена(ев)</p> <p>1) $W(p) = \frac{10}{5 \cdot p + 1}$</p> <p>2) $W(p) = \frac{4 \cdot p}{100 \cdot p + 1}$</p> <p>3) $W(p) = 23 \cdot \frac{1}{p}$</p> <p>4) $W(p) = 5 \cdot \frac{10}{p}$</p> <p>5) $W(p) = 7 \cdot p$</p> <p>Укажите вариант(ы) интегрирующего звена(ев)</p> <p>1) $W(p) = \frac{2}{50 \cdot p^2 + 1}$</p> <p>2) $W(p) = \frac{4}{100 \cdot p}$</p> <p>3) $W(p) = 23 \cdot \frac{1}{p + 1}$</p> <p>4) $W(p) = 5 \cdot \frac{10 + p}{p}$</p> <p>5) $W(p) = 3,6 \cdot p$</p> <p>Укажите вариант(ы) интегрирующего звена(ев)</p> <p>1) $W(p) = \frac{2}{50 \cdot p^2 + 1}$</p> <p>2) $W(p) = \frac{4}{10^2 \cdot p + 3}$</p>

$$3) \quad W(p) = 23 \cdot \frac{1}{p+1}$$

$$4) \quad W(p) = 5 \cdot \frac{10+p}{p}$$

$$5) \quad W(p) = \frac{3,6 \cdot 10^5}{7,365 \cdot p}$$

Апериодическое звено 1-го порядка

Укажите вариант(ы) апериодического звена(ев) 1-го порядка

$$1) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p}{55 \cdot p + 1}$$

$$2) \quad W(p) = \frac{4,5}{100 \cdot p + 1}$$

$$3) \quad W(p) = \frac{3 \cdot p + 1}{9 \cdot p}$$

$$4) \quad W(p) = \frac{10}{p}$$

$$5) \quad W(p) = 7 \cdot p \cdot \frac{1}{p}$$

Укажите вариант(ы) апериодического звена(ев) 1-го порядка

$$1) \quad W(p) = \frac{p}{5 \cdot p + 1}$$

$$2) \quad W(p) = \frac{7,5}{10 \cdot p}$$

$$3) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p + 1}{0,01 \cdot p}$$

$$4) \quad W(p) = \frac{1}{5 \cdot p^2 + 1}$$

$$5) \quad W(p) = \frac{1}{3 \cdot p + 6}$$

Укажите вариант(ы) апериодического звена(ев) 1-го порядка.

$$1) \quad W(p) = \frac{10}{p^2 + 1}$$

$$2) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p + 1}{0,01 \cdot p + 1}$$

$$3) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p}{0,1 \cdot p + 1}$$

$$4) \quad W(p) = \frac{10^4}{10^{-3} \cdot p + 1}$$

$$5) \quad W(p) = \frac{1}{p + 1}$$

Укажите вариант(ы) апериодического звена(ев) 1-го порядка.

$$1) \quad W(p) = \frac{10^3}{4 \cdot p + 1}$$

$$2) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p + 1}{0,01 \cdot p}$$

$$3) \quad W(p) = \frac{10^{-3}}{0,1 \cdot p + 1}$$

$$4) \quad W(p) = \frac{10^4}{10^{-3} \cdot p^3 + 1}$$

$$5) \quad W(p) = \frac{1}{p + 1}$$

Безинерционное звено

Укажите вариант(ы) безинерционного звена(ев)

$$1) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p}{55 \cdot p + 1}$$

$$2) \quad W(p) = \frac{4,5}{100 \cdot p^0 + 1}$$

$$3) \quad W(p) = \frac{3 \cdot p + 1}{9 \cdot p}$$

$$4) \quad W(p) = 10$$

$$5) \quad W(p) = 7 \cdot p \cdot \frac{1}{p}$$

Укажите вариант(ы) безинерционного звена(ев)

$$1) \quad W(p) = 5 \cdot 10^3$$

$$2) \quad W(p) = \frac{7,5}{10 \cdot p + 1}$$

$$3) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p + 1}{0,01 \cdot p}$$

$$4) \quad W(p) = \frac{3}{4}$$

$$5) \quad W(p) = \frac{10^3}{3 \cdot p + 6}$$

Укажите вариант(ы) безинерционного звена(ев)

$$1) \quad W(p) = \frac{10}{p^2 + 1}$$

$$2) \quad W(p) = 6 \cdot \frac{1}{p^0}$$

$$3) \quad W(p) = 2,5$$

$$4) \quad W(p) = 25 \cdot \frac{1}{p + 1}$$

$$5) \quad W(p) = \frac{1}{p + 1}$$

Колебательное звено

Укажите вариант(ы) колебательного звена(ев)

$$1) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p}{55 \cdot p + 1}$$

$$2) \quad W(p) = \frac{4,5 \cdot p}{100 \cdot p^2 + 6 \cdot p + 1}$$

$$3) \quad W(p) = \frac{3 \cdot p + 1}{9 \cdot p}$$

$$4) \quad W(p) = \frac{10}{p}$$

$$5) \quad W(p) = 7 \cdot p \cdot \frac{1}{p}$$

Укажите вариант(ы) колебательного звена(ев)

$$1) \quad W(p) = 10$$

$$2) \quad W(p) = \frac{7,5}{10 \cdot p + 1}$$

$$3) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p + 1}{0,01 \cdot p}$$

$$4) \quad W(p) = \frac{1}{5 \cdot p}$$

$$5) \quad W(p) = \frac{10^3}{3 \cdot p^2 + 7 \cdot p + 6}$$

Укажите вариант(ы) колебательного звена(ев)

$$1) \quad W(p) = \frac{10}{p^2 + 1}$$

$$2) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p + 1}{0,01 \cdot p + 1}$$

$$3) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p}{0,1 \cdot p + 1}$$

$$4) \quad W(p) = 25$$

$$5) \quad W(p) = \frac{1}{p^2 + 1}$$

Укажите вариант(ы) колебательного звена(ев)

$$1) \quad W(p) = \frac{10^3}{4 \cdot p^2 + 1}$$

$$2) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p + 1}{0,01 \cdot p}$$

$$3) \quad W(p) = \frac{10^{-2}}{(0,1 \cdot p + 1) \cdot (0,2 \cdot p + 1)}$$

$$4) \quad W(p) = \frac{10^4}{10^{-3} \cdot p^3 + 1}$$

$$5) \quad W(p) = \frac{1}{p^2 + p + 1}$$

Пропорционально-интегрирующее звено

Укажите вариант(ы) ПИ-звена(ев)

$$1) \quad W(p) = \frac{10}{5 \cdot p + 1}$$

$$2) \quad W(p) = \frac{4 \cdot p}{100 \cdot p + 1}$$

$$3) \quad W(p) = 23 + \frac{1}{p}$$

$$4) \quad W(p) = 5 \cdot \frac{10}{p}$$

$$5) \quad W(p) = 7 \cdot p + 1$$

Укажите вариант(ы) ПИ-звена(ев)

$$1) \quad W(p) = \frac{2}{50 \cdot p^2 + 1}$$

$$2) \quad W(p) = \frac{4}{100 \cdot p}$$

$$3) \quad W(p) = 23 \cdot \frac{p}{p+1}$$

$$4) \quad W(p) = \frac{5 \cdot p + 1}{10^{-3} \cdot p}$$

$$5) \quad W(p) = 3,6 \cdot \frac{p+1}{p}$$

Укажите вариант(ы) ПИ-звена(ев)

$$1) \quad W(p) = \frac{2 \cdot p + 1}{50 \cdot p^2}$$

$$2) \quad W(p) = \frac{4}{10^2 \cdot p + 3}$$

$$3) \quad W(p) = 23 \cdot \frac{1}{p+1}$$

$$4) \quad W(p) = 5 + \frac{1}{p}$$

$$5) \quad W(p) = \frac{3,6 \cdot 10^5 \cdot p + 1}{7,365 \cdot p}$$

Идеально дифференцирующее звено

Укажите вариант(ы) идеально дифференцирующего звена(ев)

$$1) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p}{55 \cdot p^2 + 1}$$

$$2) \quad W(p) = \frac{4,5}{100 \cdot p^2 + 1}$$

$$3) \quad W(p) = \frac{3 \cdot p + 1}{9 \cdot p}$$

$$4) \quad W(p) = 10 \cdot p$$

$$5) \quad W(p) = 7 \cdot \frac{1}{p}$$

Укажите вариант(ы) идеально дифференцирующего звена(ев)

$$1) \quad W(p) = 10$$

$$2) \quad W(p) = \frac{7,5}{10 \cdot p + 1}$$

$$3) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p + 1}{0,01 \cdot p}$$

$$4) \quad W(p) = \frac{1}{5 \cdot p^2 + 1}$$

$$5) \quad W(p) = (10 + p)$$

Укажите вариант(ы) идеально дифференцирующего звена(ев)

$$1) \quad W(p) = \frac{10}{p^2 + 1}$$

$$2) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p + 1}{0,01 \cdot p + 1}$$

$$3) \quad W(p) = \frac{10 \cdot p}{0,1 \cdot p + 1}$$

$$4) \quad W(p) = 25 \cdot p$$

$$5) \quad W(p) = \frac{1}{p^2 + 1}$$

Тестовые вопросы для АКР №2

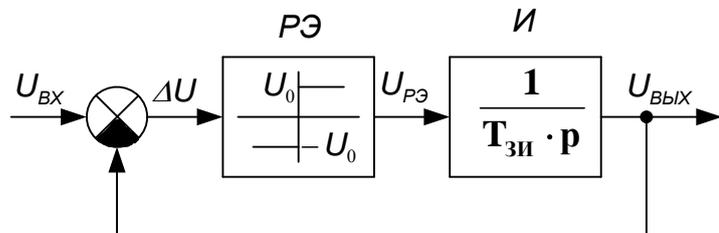
Задатчик интенсивности

Задатчик интенсивности служит для:

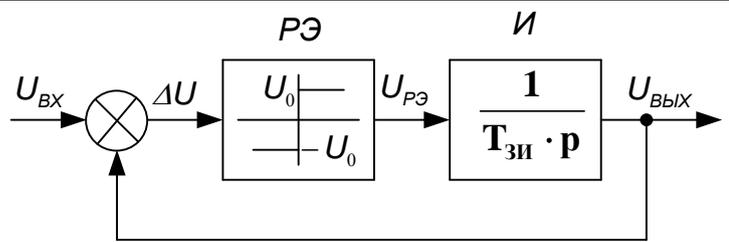
- 1) Ограничения темпа нарастания (спадания) входного сигнала
- 2) Ограничения выходного сигнала относительно входного
- 3) Ограничения входного сигнала относительно выходного
- 4) задания интенсивности выходного сигнала, относительно входного
- 5) задания интенсивности входного сигнала относительно выходного

Выберите верную структурную схему задатчика интенсивности

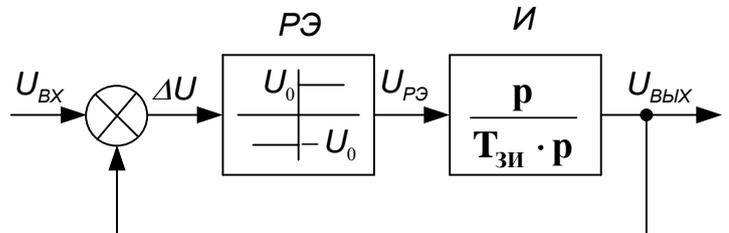
1)



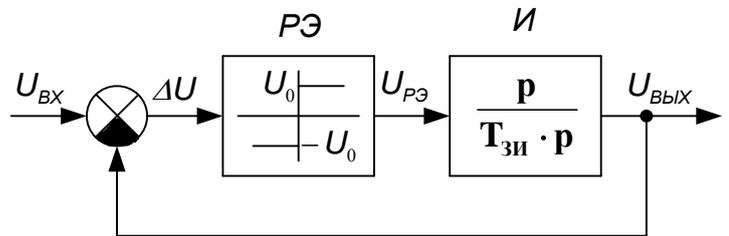
2)



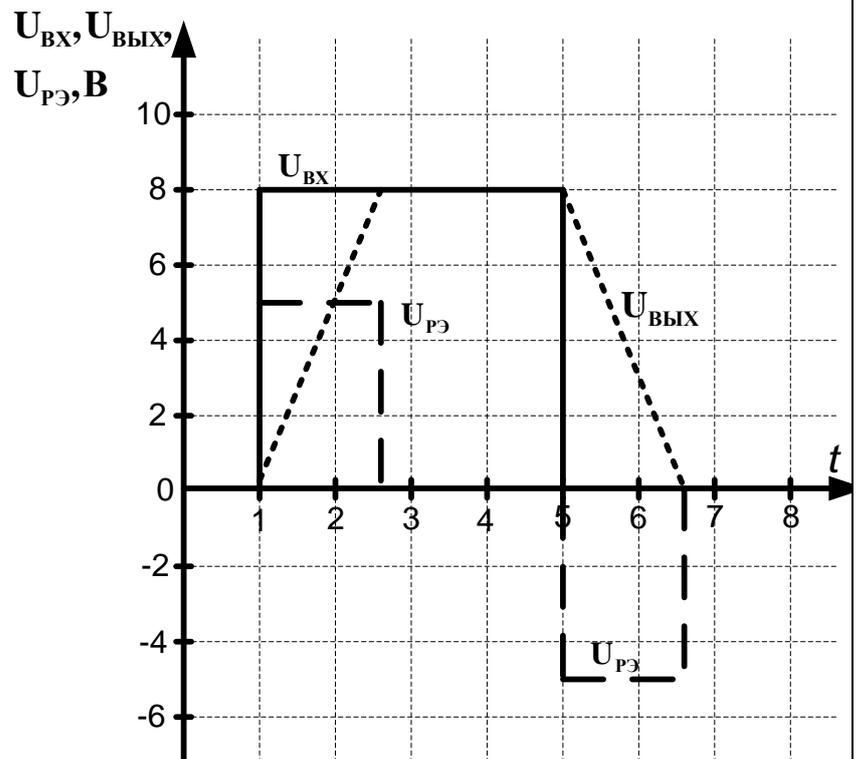
3)



4)

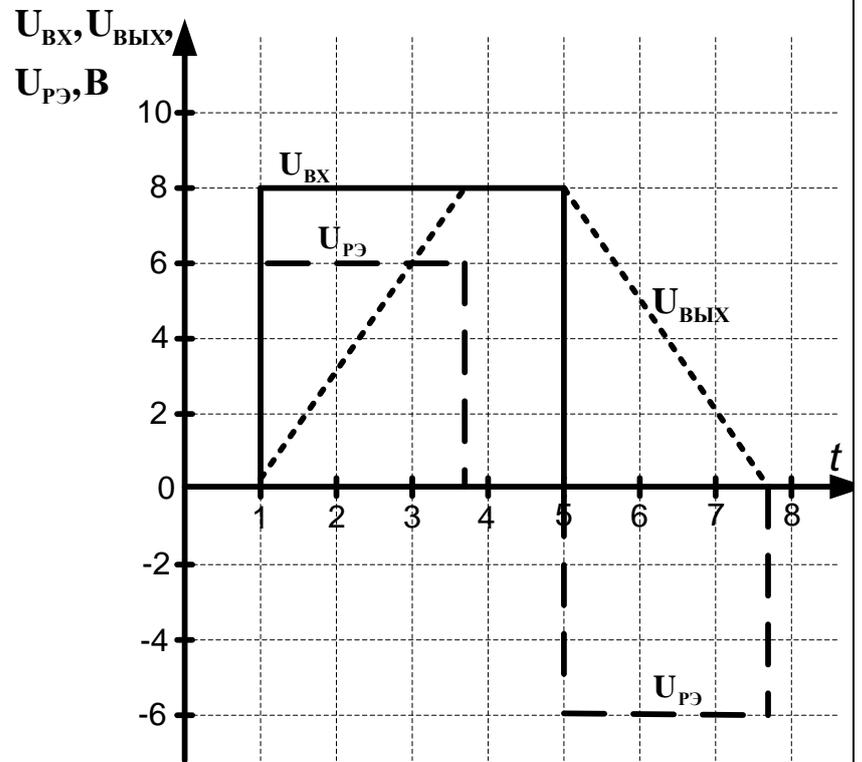


Чему равны постоянная времени $T_{зи}$ и напряжение ограничения релейного элемента U_0 для данных переходных процессов?

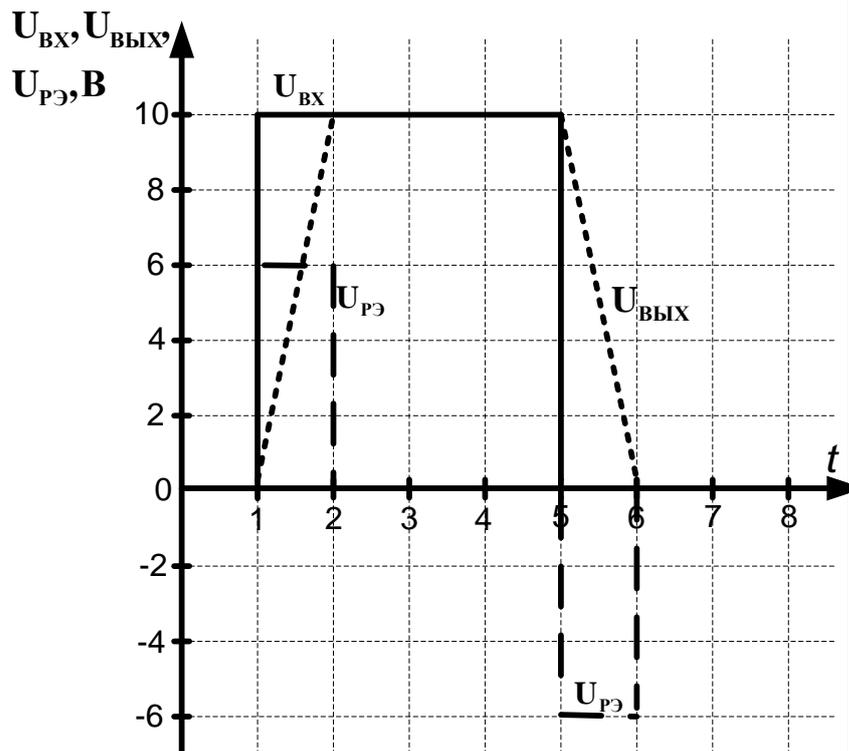


1) $T_{зи}=1$ с, $U_0=5$ В

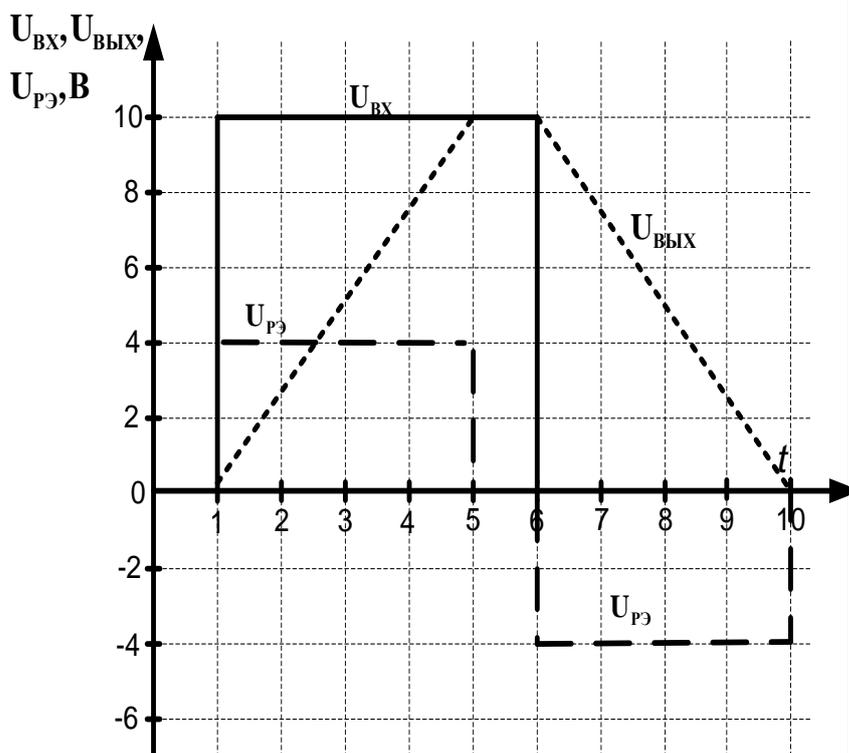
- 2) $T_{зи}=1,6$ с, $U_0=5$ В
- 3) $T_{зи}= 2,6$ с, $U_0=5$ В
- 4) $T_{зи}=2,6$ с, $U_0=8$ В
- 5) $T_{зи}=1,6$ с, $U_0=8$ В
- 6) $T_{зи}=1$ с, $U_0=8$ В



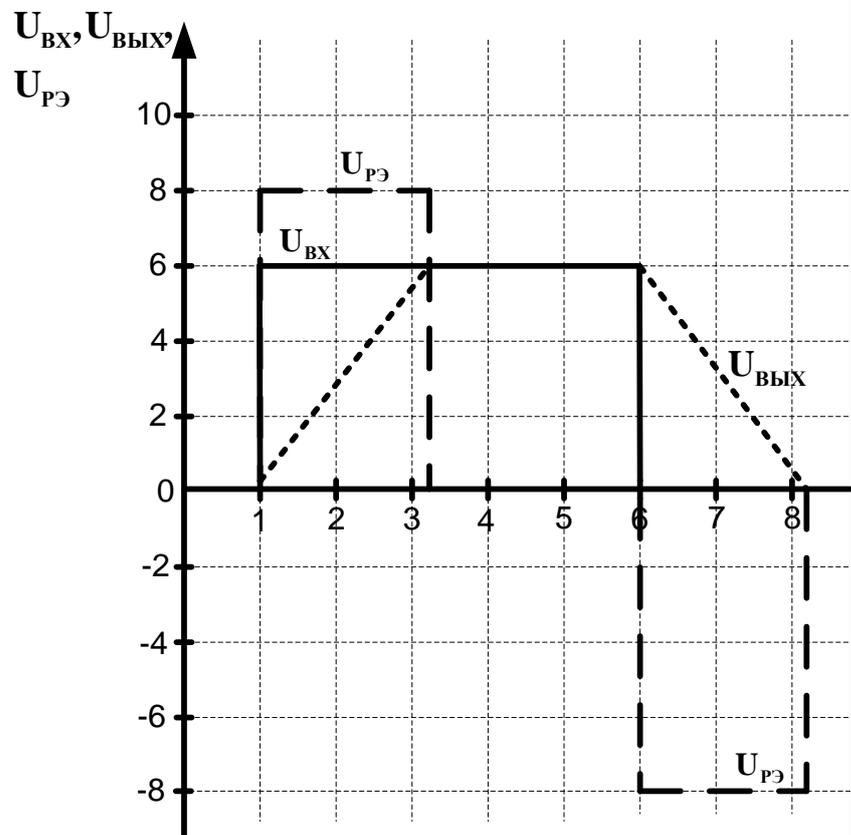
- 1) $T_{зи}=2$ с, $U_0=6$ В
- 2) $T_{зи}=3,8$ с, $U_0=6$ В
- 3) $T_{зи}= 2,8$ с, $U_0=6$ В
- 4) $T_{зи}=3,8$ с, $U_0=8$ В
- 5) $T_{зи}=2,8$ с, $U_0=8$ В
- 6) $T_{зи}=2$ с, $U_0=8$ В



- 1) $T_{зи}=0,6$ с, $U_0=6$ В
- 2) $T_{зи}=1$ с, $U_0=6$ В
- 3) $T_{зи}=2$ с, $U_0=6$ В
- 4) $T_{зи}=0,6$ с, $U_0=8$ В
- 5) $T_{зи}=2$ с, $U_0=8$ В
- 6) $T_{зи}=1$ с, $U_0=8$ В



- 1) $T_{зи}=1,5$ с, $U_0=4$ В
- 2) $T_{зи}=4$ с, $U_0=4$ В
- 3) $T_{зи}=5$ с, $U_0=4$ В
- 4) $T_{зи}=1,5$ с, $U_0=10$ В
- 5) $T_{зи}=4$ с, $U_0=10$ В
- 6) $T_{зи}=5$ с, $U_0=10$ В



- 1) $T_{зи}=3$ с, $U_0=8$ В
- 2) $T_{зи}=2,2$ с, $U_0=8$ В
- 3) $T_{зи}=3,2$ с, $U_0=8$ В
- 4) $T_{зи}=4$ с, $U_0=8$ В
- 5) $T_{зи}=3$ с, $U_0=6$ В
- 6) $T_{зи}=4$ с, $U_0=6$ В

Тестовые вопросы для АКР №3

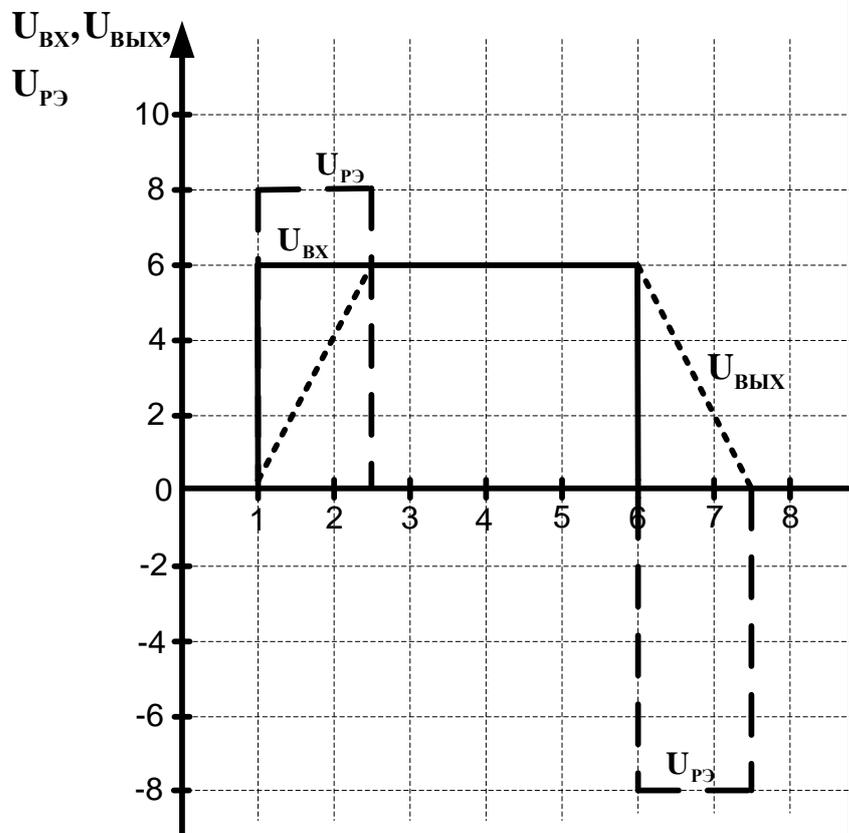
Форсировка это:

- 1) Кратковременное увеличение напряжения на ОБ двигателя для уменьшения времени нарастания тока ОБ до номинального значения
- 2) Кратковременное увеличение напряжения на обмотке якоря двигателя для уменьшения времени нарастания тока в обмотке якоря до номинального значения
- 3) Кратковременное увеличение напряжения на ОБ двигателя для увеличения времени нарастания тока ОБ до номинального значения
- 4) Кратковременное увеличение напряжения на ОБ

		<p>двигателя для увеличения времени нарастания тока ОВ до номинального значения</p> <p>Поясните качество форсированного переходного процесса ОВ</p> <ol style="list-style-type: none">1) Время форсировки слишком большое2) Время форсировки слишком маленькое3) Форсировка отсутствует4) Форсировка без отсечки5) Отсечка форсированного напряжения при двойном номинальном напряжении <p>Где располагается обмотка возбуждения ДПТ?</p> <ol style="list-style-type: none">1) На статоре2) На роторе3) На станине4) Между статором и ротором <p>Форсировка ОВ применяется для:</p> <ol style="list-style-type: none">1) Уменьшения времени нарастания тока ОВ, а, соответственно, потока машины2) Уменьшения времени нарастания напряжения ОВ, а, соответственно, тока машины3) Увеличения времени нарастания тока ОВ, а, соответственно, потока машины4) Увеличения времени нарастания потока ОВ, а, соответственно, тока машины <p>Выберите оптимальные переходные процессы для форсировки ОВ</p> <ol style="list-style-type: none">1) А2) Б3) В4) Г <p>В простейшем случае ОВ можно представить:</p> <ol style="list-style-type: none">1) Аперiodическим звеном 1-го порядка2) Инерционным звеном3) Интегрирующим звеном4) Дифференцирующим звеном <p>Выберите звено, моделирующее ОВ ДПТ</p> <ol style="list-style-type: none">1) А2) Б3) В4) Г
--	--	---

		<p>Цепь возбуждения электрических машин, описывается дифференциальным уравнением:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) А 2) Б 3) В 4) Г <p>Какая характеристика должна быть в УФВ?</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) А 2) Б 3) В 4) Г <p>Коэффициент форсировки (альфа) показывает:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) Во сколько раз увеличено напряжение на ОВ во время форсировки 2) Во сколько раз уменьшено время форсировки ОВ 3) Во сколько раз уменьшено напряжение на ОВ во время форсировки 4) Во сколько раз увеличен ток ОВ во время форсировки 5) Во сколько раз увеличен поток ОВ во время форсировки <p>Каким способом можно уменьшить время нарастания (t_n) тока возбуждения I_v до номинального значения $I_{vн}$?</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) Кратковременно увеличить напряжение на обмотке возбуждения выше номинального значения 2) Кратковременно увеличить поток на обмотке возбуждения выше номинального значения 3) Кратковременно увеличить ток на обмотке возбуждения выше номинального значения 4) Кратковременно увеличить напряжение на обмотке якоря выше номинального значения <p>Какой максимальный коэффициент форсировки можно применять для двигателей постоянного тока краново-металлургической серии?</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) до 5 2) до 10 3) до 3 4) до 7 <p>Выберите правильную последовательность запуска ДПТ с НВ</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) Подаем напряжение на обмотку возбуждения, поток нарастает до номинального значения, затем подаем напряжение на якорную обмотку 2) Подаем напряжение на обмотку якоря, ток якоря
--	--	---

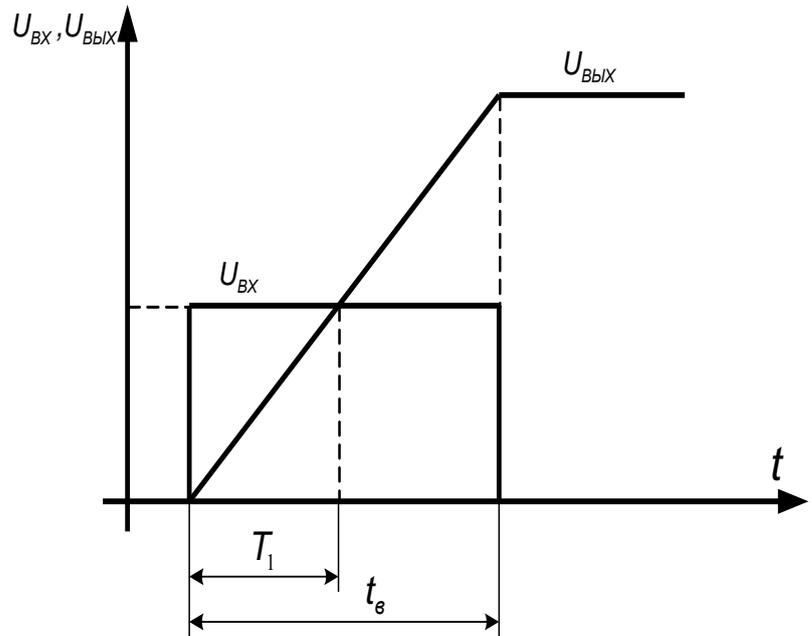
нарастает до номинального значения, затем подаем напряжение на обмотку возбуждения
 3) Подаем напряжение на обмотку якоря и обмотку возбуждения одновременно, поток двигателя нарастает до номинального значения



- 1) $T_{\text{зи}}=2$ с, $U_0=8$ В
- 2) $T_{\text{зи}}=1,5$ с, $U_0=8$ В
- 3) $T_{\text{зи}}=2,5$ с, $U_0=8$ В
- 4) $T_{\text{зи}}=2$ с, $U_0=6$ В
- 5) $T_{\text{зи}}=1,5$ с, $U_0=6$ В
- 6) $T_{\text{зи}}=2,5$ с, $U_0=6$ В

Тестовые вопросы для АКР №4

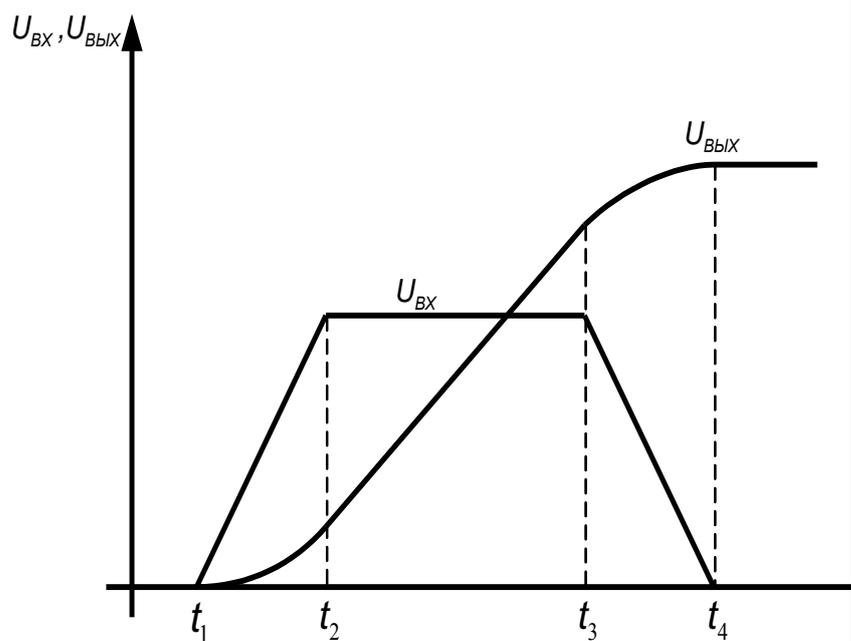
Графики переходных процессов



Переходные процессы какого звена представлены на рисунке?

Укажите правильный(ые) вариант(ы) ответа(ов).

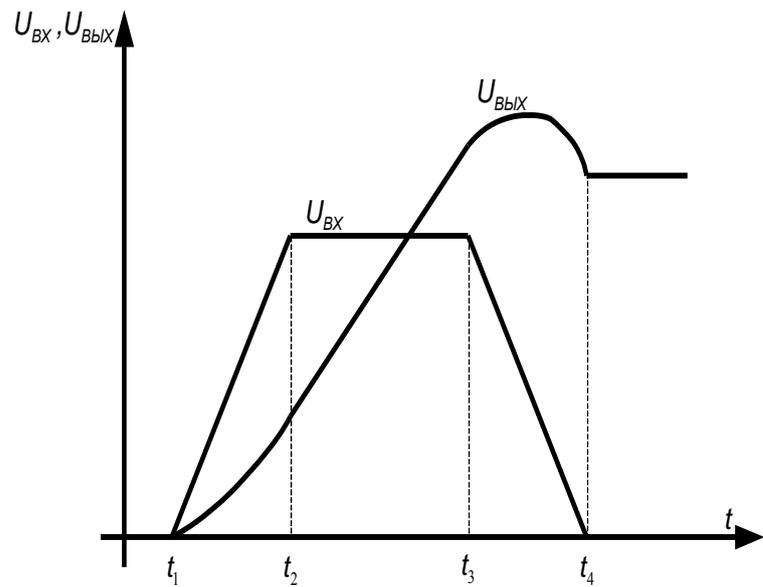
- 1) Аperiodическое звено 1-го порядка
- 2) Аperiodическое звено 2-го порядка
- 3) Аperiodическое звено 3-го порядка
- 4) Инерционное звено
- 5) Безинерционное звено
- 6) Пропорциональное звено
- 7) Интегрирующее звено
- 8) Пропорционально-интегрирующее звено
- 9) Идеальное дифференцирующее звено
- 10) Реальное дифференцирующее звено
- 11) Колебательное звено



Переходные процессы какого звена представлены на рисунке?

Укажите правильный(ые) вариант(ы) ответа(ов).

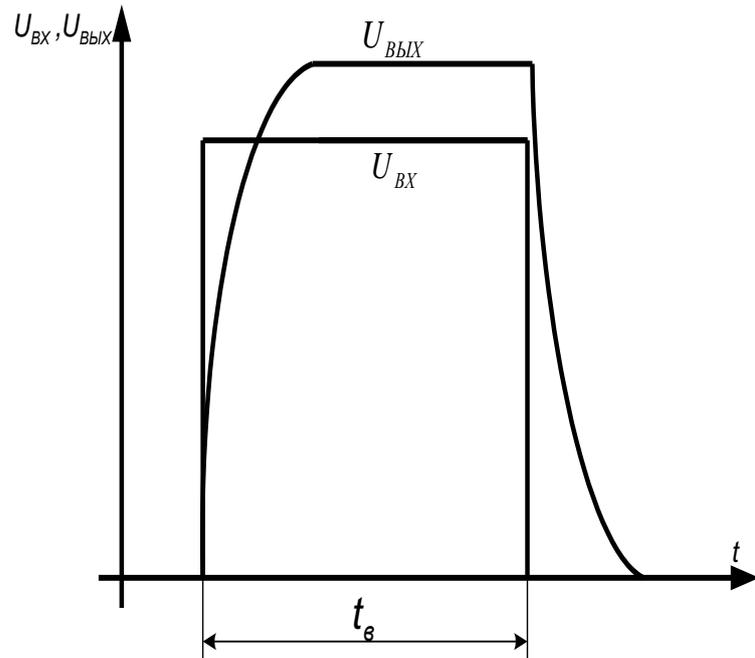
- 1) Аperiodическое звено 1-го порядка
- 2) Аperiodическое звено 2-го порядка
- 3) Аperiodическое звено 3-го порядка
- 4) Инерционное звено
- 5) Безинерционное звено
- 6) Пропорциональное звено
- 7) Интегрирующее звено
- 8) Пропорционально-интегрирующее звено
- 9) Идеальное дифференцирующее звено
- 10) Реальное дифференцирующее звено
- 11) Колебательное звено



Переходные процессы какого звена представлены на рисунке?

Укажите правильный(ые) вариант(ы) ответа(ов).

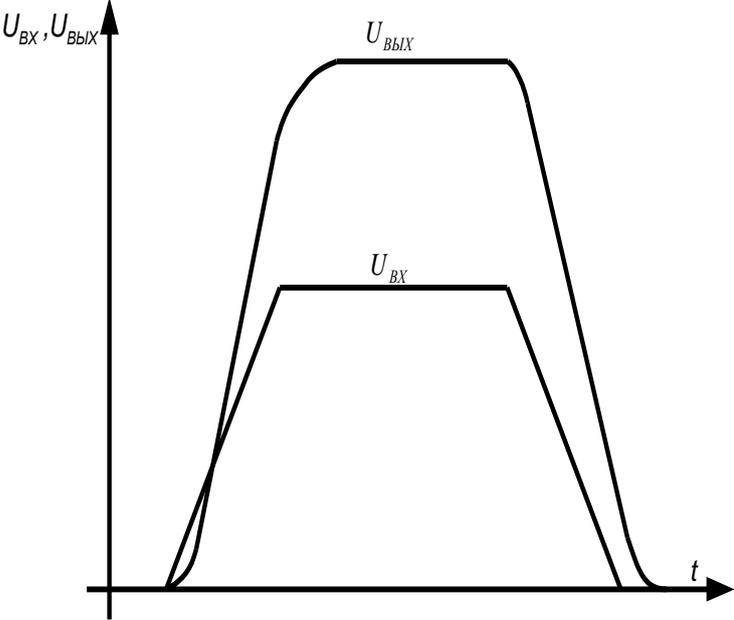
- 1) Аperiodическое звено 1-го порядка
- 2) Аperiodическое звено 2-го порядка
- 3) Аperiodическое звено 3-го порядка
- 4) Инерционное звено
- 5) Безинерционное звено
- 6) Пропорциональное звено
- 7) Интегрирующее звено
- 8) Пропорционально-интегрирующее звено
- 9) Идеальное дифференцирующее звено
- 10) Реальное дифференцирующее звено
- 11) Колебательное звено

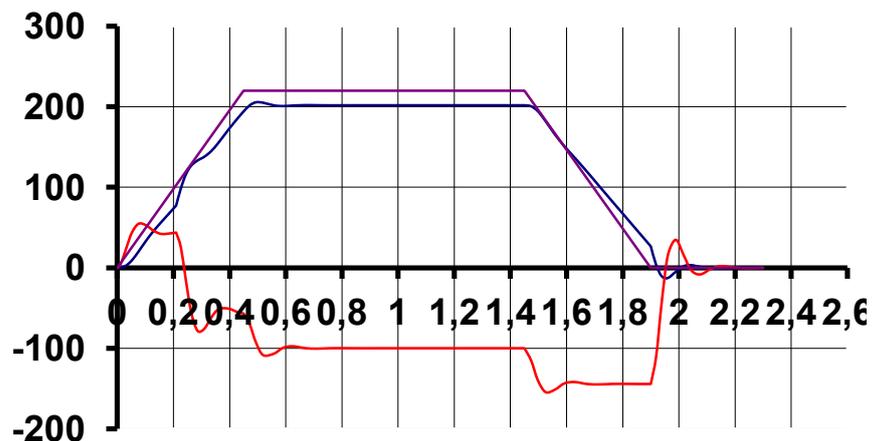


Переходные процессы какого звена представлены на рисунке?

Укажите правильный(ые) вариант(ы) ответа(ов).

- 1) Аperiodическое звено 1-го порядка
- 2) Аperiodическое звено 2-го порядка
- 3) Аperiodическое звено 3-го порядка
- 4) Инерционное звено
- 5) Безинерционное звено
- 6) Пропорциональное звено
- 7) Интегрирующее звено
- 8) Пропорционально-интегрирующее звено
- 9) Идеальное дифференцирующее звено
- 10) Реальное дифференцирующее звено
- 11) Колебательное звено

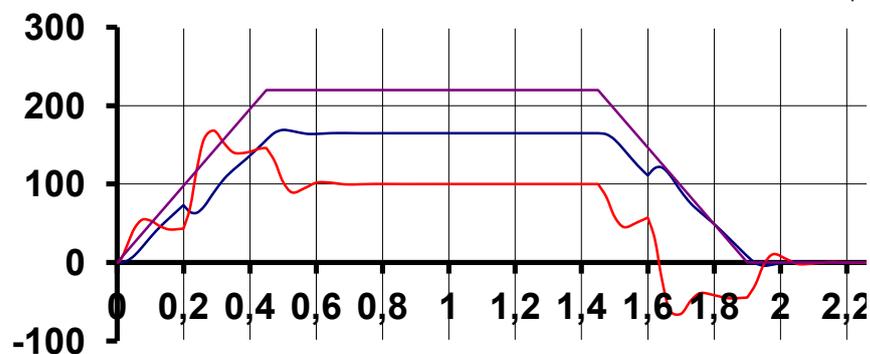
		 <p>Переходные процессы какого звена представлены на рисунке? Укажите правильный(ые) вариант(ы) ответа(ов).</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) Аperiodическое звено 1-го порядка 2) Аperiodическое звено 2-го порядка 3) Аperiodическое звено 3-го порядка 4) Инерционное звено 5) Безинерционное звено 6) Пропорциональное звено 7) Интегрирующее звено 8) Пропорционально-интегрирующее звено 9) Идеальное дифференцирующее звено 10) Реальное дифференцирующее звено 11) Колебательное звено
ОПК-2.2	Оценивает и представляет результаты выполненной работы в виде отчетов и презентаций	<p><u>Тестовые вопросы для АКР №5</u></p> <p>Что за эксперимент представлен на рисунке?</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) Разгон, работа, торможение на х/х 2) Разгон, работа, торможение с активной нагрузкой на валу двигателя 3) Разгон, работа, торможение с реактивной нагрузкой на валу двигателя 4) Наброс нагрузки в статическ



ом режиме работы двигателя

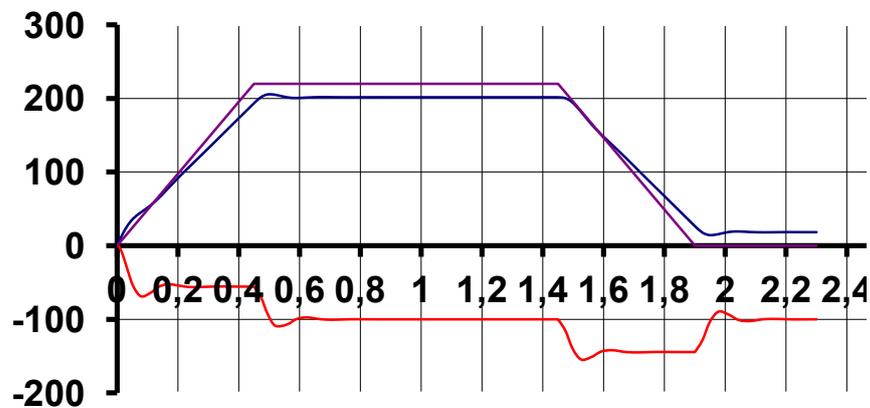
5) Наброс нагрузки во время разгона двигателя

В каком режиме работает двигатель в момент времени $t = 0.8$ с?



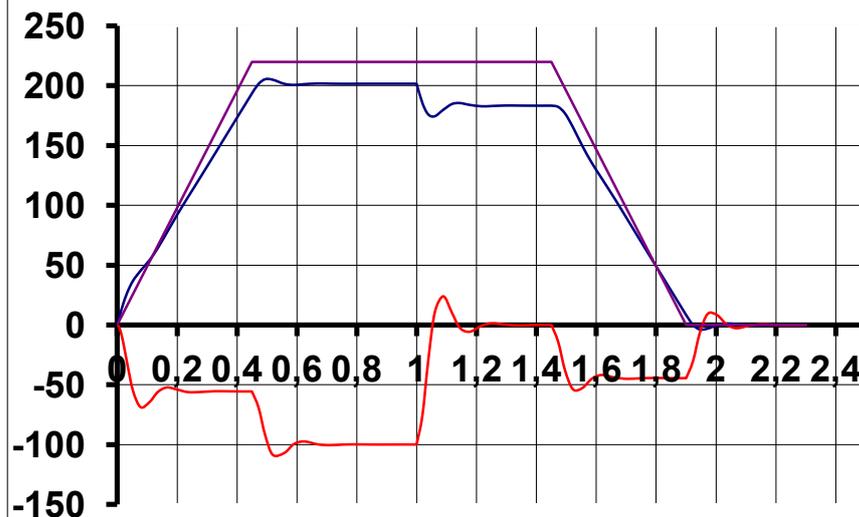
- 1) Двигательный режим
- 2) Рекуперативное торможение
- 3) Торможение противовключением
- 4) Динамическое торможение
- 5) Холостой ход

Каков характер статической нагрузки у двигателя?



- 1) Активный
- 2) Реактивный
- 3) Нет нагрузки

Поясните работу двигателя на участке времени $t =$ с.



- 1) Разгон в двигательном режиме
- 2) Разгон в генераторном режиме
- 3) Статический двигательный режим
- 4) Статический генераторный режим
- 5) Торможение под нагрузкой (двиг. режим)
- 6) Торможение без нагрузки (генер. режим)

Какая перегрузочная способность по току у двигателей краново-металлургической серии?

- 1) 1,5
- 2) 2,5
- 3) 3
- 4) 5

б) Порядок проведения промежуточной аттестации, показатели и критерии оценивания:

Промежуточная аттестация по дисциплине «Информационные системы в мехатронике и робототехнике» включает теоретические вопросы, позволяющие оценить уровень усвоения обучающимися знаний, и практические задания, выявляющие степень сформированности умений и владений.